



(19)

Eur päisches Patentamt

European Patent Office

Office européen des brevets



(11)

EP 1 111 345 A2

(12)

EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG

(43) Veröffentlichungstag:
27.06.2001 Patentblatt 2001/26(51) Int Cl.⁷: G01D 5/245

(21) Anmeldenummer: 00127426.5

(22) Anmeldetag: 14.12.2000

(84) Benannte Vertragsstaaten:
AT BE CH CY DE DK ES FI FR GB GR IE IT LI LU
MC NL PT SE TR
Benannte Erstreckungsstaaten:
AL LT LV MK RO SI

(30) Priorität: 23.12.1999 DE 19962278

(71) Anmelder: Dr. Johannes Heldenhain GmbH
83292 Traunreut (DE)

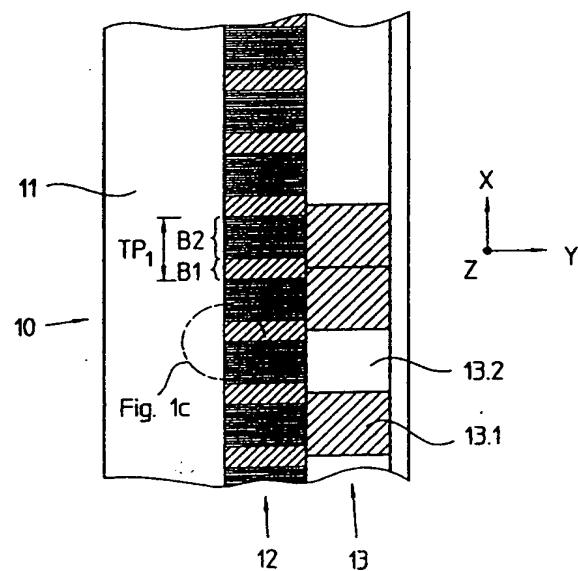
(72) Erfinder:
• Holzapfel, Wolfgang
83119 Obing (DE)
• Benner, Ullrich
83308 Trostberg (DE)

(54) Positionsmesseinrichtung

(57) Es wird eine Positionsmesseinrichtung angegeben. Diese umfasst einen Maßstab und eine relativ zum Maßstab in Messrichtung bewegliche Abtasteinheit. Auf dem Maßstab ist eine sich in Messrichtung erstreckende Inkrementalspur angeordnet, die eine Inkrementalteilung mit zwei unterschiedlichen Teilungsperi-

oden umfasst. Die Abtasteinheit umfasst unter anderem eine Inkrementalsignal-Detektoranordnung, die zur Erzeugung von Inkrementalsignalen mit einer ersten, groben Signalperiode sowie zur Erzeugung von Inkrementalsignalen mit einer zweiten, feinen Signalperiode geeignet ist. Besonders geeignet ist die Positionsmesseinrichtung zur absoluten Positionsbestimmung (Figur 1b).

FIG. 1b



EP 1 111 345 A2

Beschreibung

[0001] Die vorliegende Erfindung betrifft eine Positionsmesseinrichtung, die sich insbesondere zur absoluten Positionsbestimmung eignet.

[0002] Eine erste Kategorie bekannter Vorrichtungen zur absoluten Positionsbestimmung umfasst auf der Maßstabseite eine Absolut-Spur zur groben absoluten Positionsbestimmung sowie mehrere Inkremental-Spuren zur höher auflösenden inkrementalen Positionsbestimmung. Im Zusammenhang mit derartigen Messsystemen zur absoluten Positionsbestimmung sei etwa auf die Fig. 6 der US 5,252,825 verwiesen. Zur Absolutpositions-Bestimmung können beispielsweise bekannte serielle Pseudo-Random-Codes eingesetzt werden. Die weiteren Inkremental-Spuren umfassen üblicherweise Inkrementalteilungen mit gegeneinander abgestuften Teilungsperioden, ausgehend von einer groben Inkrementalteilungsperiode bis hin zu einer feinen Inkrementalteilungsperiode. Die feinste Inkrementalteilungsperiode bestimmt letztlich die maximale Auflösung eines derartigen Messsystems. Im Messbetrieb ist eine entsprechende Verarbeitung der Abtastsignale der verschiedenen Spuren erforderlich, um die gewünschte Absolutposition ausgangsseitig zur Verfügung zu haben. Die verschiedenen Spuren erstrecken sich auf dem Maßstab parallel zueinander in Messrichtung; hierbei sind sowohl rotatorische wie auch lineare Messanordnungen auf Basis dieses Prinzips bekannt. Je nach Anzahl der Inkremental-Spuren ist demzufolge eine unterschiedliche Breite des Maßstabes erforderlich. Ebenso sind auf Seiten der gegenüber dem Maßstab in Messrichtung beweglichen Abtasteinheit pro Spur mehrere Detektorelemente erforderlich. Insgesamt resultiert bei einer entsprechend großen Anzahl von Inkremental-Spuren ein voluminöser Aufbau einer derartigen Vorrichtung. Im Fall eines rotatorischen Systems ist etwa ein entsprechend großer Teilscheiben-Durchmesser erforderlich. Unter begrenzten Einbauverhältnissen ergeben sich daher mitunter Probleme.

[0003] Des Weiteren können sich Schwierigkeiten ergeben, wenn in den beschriebenen Systemen ein Metallband als Maßstabträger eingesetzt werden. So resultieren Fehlmessungen, falls ein solches Metallband nicht exakt parallel zur Messrichtung ausgerichtet ist und die verschiedenen Teilungsspuren um eine Achse verdreht sind, die senkrecht auf der Teilungsebene steht; in diesem Fall ist die Verarbeitung der Signale aus den verschiedenen Spuren und die Absolutpositionsbestimmung aus diesen Signalen mitunter problematisch.

[0004] Ferner erfordert eine Vielzahl von Inkremental-Spuren eine große ausgeleuchtete Fläche auf Seiten des Maßstabes, d.h. es liegt pro Flächeneinheit auf dem abgetasteten Maßstab eine relativ geringe Bestrahlungsstärke vor. Als Folge hieraus resultieren Abtastsignale mit kleinen Signal-Amplituden, die entsprechend störanfällig sind.

[0005] Eine zweite Kategorie von bekannten Vorrich-

tungen zur absoluten Positionsbestimmung umfasst hingegen lediglich eine einzige Inkremental-Spur, die parallel benachbart zu einer Absolut-Spur mit einer seriellen Absolutcodierung angeordnet ist. Hierzu sei beispielweise auf die DE 195 05 176 A1 verwiesen. Bei einer derartigen Variante entfallen zwar die oben erwähnten Probleme im Zusammenhang mit dem Bauvolumen, es ergibt sich jedoch eine deutlich verringerte Auflösung bei der Positionsbestimmung im Vergleich zu den oben diskutierten Systemen. Wird hingegen die Auflösung der Inkremental-Spur und der Absolut-Spur zu unterschiedlich gewählt, so sind insbesondere Probleme bei der Synchronisation der Signale aus den unterschiedlichen Spuren die Folge.

[0006] Des Weiteren ist auch bei derartigen Systemen die Verwendung von Metallbändern auf der Maßstabseite nicht unproblematisch, da wiederum Fehlmessungen bei der Synchronisation der Signale aus der Inkremental-Spur und der benachbarten Absolutspur im Fall nicht-parallel zur Messrichtung ausgerichteter Metallbänder auftreten können. Grundsätzlich am kritischsten ist hierbei immer die erforderliche Synchronisation der Signale aus der Spur mit der höchsten Auflösung mit den Signalen der Spur mit der nächst-höheren Auflösung. Fehler ergeben sich bei dieser Synchronisation insbesondere dann, wenn eine Verdrehung des Maßstabes um eine Achse vorliegt, die senkrecht zur Maßstabsoberfläche orientiert ist. Eine derartige Drehung tritt aber in der Regel entlang von dünnen Metallbändern auf, da diese aufgrund der mangelnden Steifigkeit nicht gerade genug geschnitten werden können.

[0007] Die oben diskutierten Probleme treten nunmehr nicht nur bei den beschriebenen Kategorien absoluter Positionsmesseinrichtungen mit einer seriell codierten Absolutspur auf. Ähnliche Probleme liegen etwa auch bei rotatorischen Positionsmesseinrichtungen vor, die neben einer hochauflösenden Inkrementalspur des Weiteren eine Inkrementalspur besitzen, die über eine Umdrehung ein Ausgangssignal mit einer einzigen Signalperiode liefert.

[0008] Aufgabe der vorliegenden Erfindung ist es daher, eine kompakt bauende Positionsmesseinrichtung anzugeben, die aus der Abtastung einer Inkrementalspur möglichst mehrere Inkrementalsignale unterschiedlicher Auflösung liefert.

[0009] Diese Aufgabe wird gelöst durch eine Positionsmesseinrichtung mit den Merkmalen des Anspruches 1.

[0010] Vorteilhafte Ausführungsformen der erfindungsgemäßen Positionsmesseinrichtung ergeben sich aus den Maßnahmen, die in den abhängigen Ansprüchen aufgeführt sind.

[0011] Die erfindungsgemäße Positionsmesseinrichtung gestattet nunmehr die Erzeugung von mindestens zwei Inkrementalsignalen unterschiedlicher Auflösung aus der Abtastung lediglich einer Inkrementalspur.

[0012] Eine Variante der erfindungsgemäßen Positionsmesseinrichtung, die insbesondere zur absoluten

Positionsbestimmung geeignet ist, umfasst lediglich zwei separate Spuren. Eine der beiden Spuren ist als Absolut-Spur ausgebildet, die bei der Abtastung ein grobe absolute Positionsinformation liefert; die zweite der beiden Spuren, d.h. die Inkremental-Spur umfasst hingegen eine Inkrementalteilung mit mindestens zwei unterschiedlichen Teilungsperioden und liefert bei der Abtastung mindestens zwei separate Inkrementalsignale mit unterschiedlichen Signalperioden. Es lassen sich somit aus einer einzigen Inkremental-Spur zumindest zwei Inkrementalsignale unterschiedlicher Auflösung ableiten, ohne dass das Bauvolumen des Gesamtsystems zu groß wird.

[0013] Die erfindungsgemäße Positionsmesseinrichtung erweist sich darüberhinaus als relativ unempfindlich gegenüber eventuellen Verkippungen der Abtasteinheit in Bezug auf den abgetasteten Maßstab. Insbesondere bei der oben diskutierten Kategorie absoluter Positionsmesseinrichtungen ist die oben erwähnte Synchronisation der Signale aus der Spur mit der höchsten Auflösung mit den Signalen der Spur mit der nächst-höheren Auflösung nunmehr weniger kritisch, da diese Signale aus einer einzigen bzw. gemeinsamen Spur gewonnen werden. Dies bedeutet, dass auch Metallbänder als Maßstabträger eingesetzt werden können. Aufgrund dieser Unempfindlichkeit gegenüber Verkippungen, Verdrehungen der Abtasteinheit in Bezug auf den Maßstab resultieren keine extremen Anforderungen an mechanische Komponenten wie Maschinenführungen etc., die in Verbindung mit der erfindungsgemäßen Vorrichtung eingesetzt werden.

[0014] Ferner ist zu erwähnen, dass im Fall einer optischen Abtastung aufgrund der geringen lateralen Abmessungen der beiden Spuren insgesamt ein kleineres ausgeleuchtetes Feld zur Signalerzeugung ausreicht. Dies hat wiederum eine höhere Beleuchtungsstärke pro Flächeneinheit und damit eine größere Signalstärke bzw. geringere Störanfälligkeit zur Folge.

[0015] Wenngleich nachfolgend Ausführungsformen der erfindungsgemäßen Positionsmesseinrichtung beschrieben werden, die jeweils auf einer optischen bzw. photoelektrischen Abtastung basieren, so sei an dieser Stelle darauf hingewiesen, dass die vorliegende Erfindung selbstverständlich auch in Verbindung mit anderen physikalischen Abtastprinzipien realisierbar ist. Ebenso sei erwähnt, dass die erfindungsgemäße Vorrichtung sowohl als lineare wie auch als rotatorische Positionsmesseinrichtung ausgebildet werden kann.

[0016] Ebenso lassen sich neben den nachfolgend detailliert erläuterten Ausführungsbeispielen von absoluten Positionsmesseinrichtungen selbstverständlich auch alternative Positionsmesseinrichtungen realisieren. Denkbar ist etwa ein rotatorisches System mit lediglich einer einzigen Inkrementalspur, dessen Abtastung ein erstes grobes Inkrementalsignal mit einer Signalperiode pro Umdrehung und ein zweites hochauflösendes Inkrementalsignal liefert usw..

[0017] Weitere Vorteile sowie Einzelheiten der vorlie-

genden Erfindung ergeben sich aus der nachfolgenden Beschreibung von Ausführungsbeispielen anhand der beiliegenden Zeichnungen.

[0018] Dabei zeigt

- 5 Figur 1a eine schematische Darstellung des Abtaststrahlenganges eines ersten Ausführungsbeispiels der erfindungsgemäßen Positionsmesseinrichtung;
- 10 Figur 1b eine Draufsicht auf den Maßstab aus Figur 1a;
- 15 Figur 1c einen vergrößerten Ausschnitt aus der Figur 1b;
- 20 Figur 1d eine Draufsicht auf die Abtastplatte der Abtasteinheit in der Positionsmesseinrichtung aus Figur 1a;
- 25 Figur 1e eine Ansicht der Detektorebene der Abtasteinheit der Vorrichtung aus Figur 1a;
- 30 Figur 1f einen Teil einer Detektoranordnung aus Figur 1e sowie das damit abgetastete Vernier-Streifenmuster;
- 35 Figur 1g die über eine Inkrementalsignal-Detektoranordnung erfassten Abtastsignale;
- 40 Figur 2a eine schematische Darstellung des Abtaststrahlenganges eines zweiten Ausführungsbeispiels der erfindungsgemäßen Positionsmesseinrichtung;
- 45 Figur 2b eine Draufsicht auf den Maßstab aus Figur 2a;
- 50 Figur 2c eine Draufsicht auf die Abtastplatte der Abtasteinheit in der Positionsmesseinrichtung aus Figur 2a;
- 55 Figur 2d eine schematisierte Ansicht der Detektorebene der Abtasteinheit der Positionsmesseinrichtung aus Figur 2a;
- 60 Figur 2e eine Ansicht eines Teiles der Detektorebene der Abtasteinheit der Positionsmesseinrichtung aus Figur 2a sowie die damit abgetasteten Streifenmuster.

[0019] Ein erstes Ausführungsbeispiel der erfindungsgemäßen Positionsmesseinrichtung sei nachfolgend anhand der Figuren 1a - 1g erläutert. Es handelt sich hierbei um eine Vorrichtung zur absoluten Positionsbestimmung.

[0020] Figur 1a zeigt hierbei den grundsätzlichen Abtaststrahlengang eines ersten Ausführungsbeispiels

der erfindungsgemäßen Positionsmesseinrichtung, die als lineares Auflicht-Messsystem ausgebildet ist. Die Positionsmesseinrichtung umfasst einen Maßstab 10, der sich in Messrichtung x erstreckt, sowie ein gegenüber dem Maßstab 10 in Messrichtung x bewegliche Abtasteinheit 20. Die Messrichtung x ist in der Darstellung der Figur 1a senkrecht zur Zeichenebene orientiert. Maßstab 10 und Abtasteinheit 20 sind beispielsweise mit zueinander beweglichen Maschinenteilen verbunden, deren Position zueinander zu bestimmen ist. Hierbei kann es sich etwa um das Werkzeug und das Werkstück einer numerisch gesteuerten Werkzeugmaschine handeln; die von der erfindungsgemäßen Positionsmesseinrichtung erzeugten Signale werden in diesem Fall von einer - nicht dargestellten - Werkzeugmaschinensteuerung weiterverarbeitet.

[0021] Der Maßstab 10 der erfindungsgemäßen Positionsmesseinrichtung umfasst in dieser Ausführungsform zwei Spuren 12, 13, die auf einem Maßstabträger 11 angeordnet sind und von der Abtasteinheit 20 zur absoluten Positionsbestimmung abgetastet werden. Die beiden Spuren 12, 13 erstrecken sich in Messrichtung x und bestehen in der dargestellten Auflichtvariante der Positionsmesseinrichtung jeweils aus einer Abfolge von Teilbereichen mit unterschiedlichen Reflexionseigenschaften, nämlich aus Teilbereichen hoher Reflektivität und Teilbereichen geringer Reflektivität.

[0022] In der Maßstab-Draufsicht der Figur 1b ist die Ausbildung der beiden Spuren 12, 13 des ersten Ausführungsbeispiels erkennbar. Eine erste Spur 13, nachfolgend als Absolutspur 13 bezeichnet, weist eine Absolutcodierung in Form eines Pseudo-Random-Codes auf. Der Pseudo-Random-Code besteht aus einer aperiodischen Abfolge von hochreflektierenden und geringreflektierenden Teilbereichen 13.1, 13.2, die jeweils die gleiche Breite in Messrichtung x besitzen. Aus der Abtastung der Absolutspur 13 kann in bekannter Art und Weise ein grobes Absolutpositionssignal ABS erzeugt werden, dessen Auflösung für die gewünschte hochpräzise Positionsmessung jedoch noch nicht ausreicht. Selbstverständlich können auch alternative serielle Codierungen in der Absolutspur 13 realisiert sein, wie etwa Block-Codes, Manchester-Codes etc..

[0023] Unmittelbar benachbart zur Absolut-Spur 13 ist parallel die zweite Spur 12 angeordnet, welche nachfolgend als Inkrementalspur 12 bezeichnet wird. Wie die Absolutspur 13 erstreckt sich die Inkrementalspur 12 ebenfalls in Messrichtung x. Die Inkrementalspur 12 dient zur Erzeugung von höher auflösenden, periodischen Inkrementalsignalen INC1, INC2, die in bekannter Art und Weise zur Bestimmung der Relativposition von Maßstab 10 und Abtasteinheit 20 herangezogen werden. In geeigneter Art und Weise werden in dieser Variante die Inkrementalsignale INC1, INC2 mit den Absolutpositionssignalen ABS der Absolutspur 13 kombiniert, um derart die Absolutposition der zueinander beweglichen Teile zu bestimmen. Hierbei kann die Bestimmung der jeweiligen Absolutposition aus den verschie-

denen Abtastsignalen sowohl bereits auf Seiten des Messsystems erfolgen als auch erst in einer nachgeordneten Auswerteeinheit, z.B. einer numerischen Werkzeugmaschinensteuerung.

- 5 [0024] Im dargestellten Beispiel gestattet die Inkrementalspur 12 erfindungsgemäß die Erzeugung von Inkrementalsignalen INC1, INC2 mit zwei unterschiedlichen Signalperioden SP₁, SP₂. Hierzu weist die abgetastete Inkrementalspur 12 zwei unterschiedliche Teilungsperioden TP₁, TP₂ auf. Die Inkrementalspur 12 besteht in diesem Ausführungsbeispiel aus einer periodischen Abfolge von ersten und zweiten Blöcken B1, B2. Durch die Summe der Breiten zweier aufeinanderfolgender Blöcke B1, B2 ist die Teilungsperiode TP₁ definiert, die die Gröbere der beiden Teilungsperioden TP₁, TP₂ in der Inkrementalspur 12 darstellt. In dieser Ausführungsform sind die Breiten der beiden Blöcke B1, B2 nicht identisch gewählt; für die Abtastung ist jedoch vor allem die durch die Summe der Breiten definierte grobe Teilungsperiode TP₁ von Bedeutung. So kann es je nach Art der Abtastung der Inkrementalspur 12 auch vorteilhaft sein, die Blöcke B1, B2 gleich breit auszubilden.
- 10 [0025] Die ersten Blöcke B1 sind in der dargestellten Variante geringreflektierend ausgebildet; die zweiten Blöcke B2 bestehen hingegen aus einer periodischen Abfolge von weiteren Teilbereichen 12.1, 12.2 mit gering- und hochreflektierenden optischen Eigenschaften. Eine vergrößerte Ausschnittsdarstellung eines zweiten Blöckes B2 ist in Figur 1c dargestellt. Wie aus Figur 1c erkennbar ist, sind die Teilbereiche 12.1, 12.2 in den zweiten Blöcken B2 als schmale rechteckförmige Bereiche ausgebildet, deren Längsachsen sich in y-Richtung in der Maßstabebene erstrecken, d.h. senkrecht zur Messrichtung x orientiert sind. Die verschiedenen Teilbereiche 12.1, 12.2 in den zweiten Blöcken B2 weisen jeweils die gleichen Dimensionen auf. Über die Summe der Breiten zweier aufeinanderfolgender Teilbereiche 12.1, 12.2 in den ersten Blöcken B1 ist die feine Teilungsperiode TP₂ der Inkrementalspur 12 definiert, wie dies ebenfalls in Figur 1c veranschaulicht ist.
- 15 [0026] In der dargestellten Ausführungsform der erfindungsgemäßen Positionsmesseinrichtung ist die feine Teilungsperiode TP₂ der Inkrementalspur 12 um den Faktor 10 kleiner gewählt als die Gröbere Teilungsperiode TP₁ der Inkrementalspur 12, d.h. TP₁ = 200µm und TP₂ = 20µm.
- 20 [0027] Grundsätzlich sollte die Gröbere Teilungsperiode TP₁ der Inkrementalspur 12 als ganzzahliges Vielfaches der feineren Teilungsperiode TP₂ gewählt TP₂ werden. Nur so ist gewährleistet, dass aufeinanderfolgende Blöcke B2 Teile einer durchgehenden Inkrementalteilung mit der feineren Teilungsperiode TP₂ darstellen. Es muss demzufolge sichergestellt sein, dass über die gesamte Messlänge hinweg stets geringreflektierende Teilbereiche 12.1 und hochreflektierende Teilbereiche 12.2 alternierend angeordnet sind; insbesondere auch dann, wenn die Inkrementalteilung mit der feineren

Teilungsperiode TP_2 durch die geringreflektierenden Blöcke B1 unterbrochen wird. So folgt etwa auf einen geringreflektierenden Teilbereich 12.1 am Rand eines Blockes B2 im unmittelbar in Messrichtung benachbarten Block B2 ein hochreflektierender Teilbereich 12.2 usw.. Die Darstellung der Inkremental-spur 12 in Figur 1b zeigt dies im übrigen nicht im Detail.

[0028] Auf die gröbere Teilungsperiode TP_1 der Inkrementalteilung 12 ist in diesem Ausführungsbeispiel ferner die Bitbreite des Pseudo-Random Codes der Absolutspur 13 abgestimmt. Dies bedeutet, dass die Breite der Teilbereiche 13.1, 13.2 in der Absolutspur 13 in Messrichtung x identisch zur Teilungsperiode TP_1 der Inkrementalspur 12 gewählt ist.

[0029] Alternativ zur erläuterten Ausführung des Maßstabes 10 ist es natürlich möglich, die verschiedenen Teilbereiche der beiden Spuren 12, 13 auf dem Maßstabträger 11 mit anderen optischen Eigenschaften auszubilden, also etwa hoch- und geringreflektierende Teilbereiche zu vertauschen. Ebenso kann die erläuterte Ausbildung eines Maßstabes auch auf ein Durchlichtsystem übertragen werden; in diesem Fall wären dann die jeweiligen Teilbereiche in den beiden Spuren durchlässig und undurchlässig auszubilden. Darüberhinaus kann grundsätzlich auch vorgesehen werden, die Inkrementalspur derart auszubilden, dass daraus mehr als zwei Inkrementalsignale mit verschiedenen Signalperioden gewonnen werden usw..

[0030] Die in Figur 1a desweiteren schematisch dargestellte Abtasteinheit 20 umfasst eine Lichtquelle 21, z.B. eine LED, eine Kollimatoroptik 22, eine Abtastplatte 23 sowie eine Detektoreinheit 24 zur Erfassung der verschiedenen Abtastsignale. Nachfolgend seien die Abtaststrahlengänge zur Erzeugung der Inkrementalsignale INC1, INC2 sowie der Absolutpositionssignale ABS separat erläutert.

[0031] Die von der Lichtquelle 21 emittierten Strahlenbündel, die zur Erzeugung der verschiedenen Inkrementalsignale beitragen, gelangen im dargestellten ersten Beispiel nach der Kollimation über die Kollimatoroptik 22 auf die beiden Abtastteilungen 23.1, 23.2 in der Abtastplatte 23. Eine Ansicht der Abtastplatte 23 ist in Draufsicht in Figur 1d dargestellt. Die beiden Abtastteilungen 23.1, 23.2 weisen unterschiedliche Abtastteilungsperioden ATP_1 , ATP_2 auf, die auf die beiden Teilungsperioden TP_1 , TP_2 der Inkrementalspur 12 abgestimmt sind. Die erste Abtastteilung 23.1 ist hierbei auf die gröbere Teilungsperiode TP_1 abgestimmt und dient zur Erzeugung der Inkrementalsignale INC1 mit der größeren Signalperiode SP_1 ; in einer möglichen Ausführungsform wird die entsprechende Abtastteilungsperiode ATP_1 geringfügig unterschiedlich zur größeren Teilungsperiode $TP_1 = 200\mu m$ gewählt. Die Abtastteilungsperiode ATP_2 der zweiten Abtastteilung 23.2 in der Abtastplatte 23 hingegen ist auf die feinere Teilungsperiode TP_2 in der Inkrementalspur 12 abgestimmt und dient zur Erzeugung der Inkrementalsignale INC2 mit der feineren Signalperiode SP_2 ; die Abtastteilungsperi-

ode ATP_2 der zweiten Abtastteilung 23.2 wird geringfügig unterschiedlich zur feineren Teilungsperiode $TP_2 = 20\mu m$ gewählt.

[0032] Die erste Abtastteilung 23.1 mit der größeren Abtastteilungsperiode ATP_1 ist als reines Amplitudengitter ausgebildet; Die zweite Abtastteilung 23.2 mit der feineren Abtastteilungsperiode ATP_2 hingegen ist als kombiniertes Phasen-/Amplitudengitter ausgebildet, wie es in der deutschen Patentanmeldung Nr. 199 41

318.5 beschrieben ist. Eine derartige Ausbildung der zweiten Abtastteilung 23.2 stellt sicher, dass eine bestimmte Invarianz des Messsystems gegen eventuelle Schwankungen des Abtastabstandes gewährleistet ist.

[0033] Nach dem Durchlaufen der beiden Abtastteilungen 23.1, 23.2 treffen die jeweiligen Strahlenbündel auf die Inkrementalspur 12 auf dem Maßstab 10 und werden von dort wieder in Richtung der Abtastplatte 23 zurückreflektiert. In der Abtastplatte 23 laufen die zurückreflektierten Strahlenbündel durch einen transparenten Fensterbereich 23.3, ehe sie auf die jeweiligen Inkrementalsignal-Detektoranordnungen 24.1, 24.2 in der Detektoreinheit 24 auftreffen. In Figur 1a ist lediglich eine der beiden Inkrementalsignal-Detektoranordnungen 24.1, 24.2 dieses Ausführungsbeispiels erkennbar, weshalb in Bezug auf den konkreten Aufbau der Detektoreinheit 24 auf die schematisiert dargestellte Draufsicht auf die Detektorebene in Figur 1e verwiesen sei.

Wie dort ersichtlich, ist auf Seiten der Detektoreinheit 24 eine erste Inkrementalsignal-Detektoranordnung 24.1 zur Erzeugung der Inkrementalsignale INC1 mit der groben Signalperiode SP_1 , sowie eine zweite Inkrementalsignal-Detektoranordnung 24.2 zur Erzeugung der Inkrementalsignale INC2 mit der feinen Signalperiode SP_2 vorgesehen. Selbstverständlich wird aus-

gangsseitig je ein Paar von Inkrementalsignalen INC1, INC2 mit grober und feiner Signalperiode SP_1 , SP_2 erzeugt, wobei diese jeweils um 90° phasenversetzt zueinander sind. In Bezug auf den detaillierten Aufbau der Detektoreinheit 24 sei auf die noch folgende detaillierte Beschreibung der Figur 1e verwiesen.

[0034] Diejenigen Strahlenbündel, die in diesem Beispiel zur Erzeugung der groben Absolutpositionssignale ABS genutzt werden, durchtreten nach der Kollimation über die Kollimatoroptik 22 den durchlässigen Fensterbereich 23.3 der Abtastplatte 23 und gelangen auf die Absolutspur 13 auf dem Maßstab 10. Von dort erfolgt eine Rückreflexion in Richtung der Abtastplatte 23, wo die reflektierten Strahlenbündel den transparenten Fensterbereich 23.3 nochmals passieren, ehe diese auf die Absolutpositionssignal-Detektoranordnung 24.3 in der Detektoreinheit 24 auftreffen. Über diesen Strahlengang erfolgt demzufolge in bekannter Art und Weise lediglich eine Abbildung bzw. Schattenprojektion des jeweils gerade erfassten Abschnittes des Pseudo-Random-Codes auf die Absolutpositionssignal-Detektoranordnung 24.3.

[0035] Eine Ansicht der Detektorebene der Detektoreinheit 24 ist in schematischer Form in Figur 1e darge-

stellt. Im oberen Teil ist hierbei die Absolutpositionssignal-Detektoranordnung 24.3 erkennbar, die aus einer Vielzahl einzelner optoelektronischer Detektorelemente 24.3A - 24.3K besteht, die in Messrichtung x aufeinanderfolgend angeordnet werden. Je zwei benachbarte Detektorelemente dienen im dargestellten Ausführungsbeispiel zur Abtastung eines Bits des Pseudo-Random-Codes in der Absolutspur 13, d.h. es existieren zwei Gruppen von Detektorelementen 24.3A - 24.3K, welche zum Abtasten der Bits des Pseudo-Random-Codes genutzt werden. Im Messbetrieb wird allerdings nur jeweils eines der beiden Detektorelemente 24.3A - 24.3K pro Bit ausgelesen, was in Figur 1e über die schematisch angedeuteten Schaltelemente SA - SN über den Detektorelementen 24.3A - 24.3K veranschaulicht werden soll. Im vorliegenden Ausführungsbeispiel ist somit zwei Detektorelementen 24.3A - 24.3K, die einer Bitbreite zugeordnet sind, wiederum ein derartiges Schaltelement SA - SN zugeordnet. Hierbei erfolgt das selektive Auslesen des jeweiligen Detektorelementes in Abhängigkeit davon, welche der beiden Gruppen von Detektorelementen 24.3A - 24.3K näher in der Mitte der jeweiligen Bitfelder des Pseudo-Random-Codes liegt. Um dies zu entscheiden wird im Messbetrieb das Inkrementalsignal INC1 mit der größeren Signalperiode SP₁ herangezogen.

[0036] Die in den Detektorelementen 24.3A - 24.3K der Absolutpositionssignal-Detektoranordnung 24.3 erzeugten Abtastsignale werden jeweils - nicht dargestellten - Triggerelementen zugeführt, die ausgangsseitig Signale mit logischen HIGH- und LOW-Pegeln liefern, welche zur absoluten Positionsbestimmung weiterverarbeitet werden. Vorzugsweise sind die Triggerelemente in integrierter Form ebenfalls auf dem Trägersubstrat der Detektoreinheit 24 angeordnet. Zur Erzeugung der Ausgangssignale liegt an den Trigger-Elementen des Weiteren ein Referenzsignal an, das entweder einen konstanten Signalpegel aufweist oder aber in bekannter Art und Weise in Abhängigkeit des Signalpegels der Abtastsignale variiert wird. Die Ausgangssignale der Triggerelemente werden einer ebenfalls nicht dargestellten Signalverarbeitungseinheit zugeführt, die diese als auch die erzeugten Inkrementalssignale weiterverarbeitet und ein Ausgangssignal ABS erzeugt, das die gewünschte grobe Absolutposition angibt.

[0037] Im unteren Teil der Ansicht der Detektoreinheit 24 in Figur 1e sind die beiden Inkrementalsignal-Detektoranordnungen 24.1, 24.2 erkennbar, die in diesem Ausführungsbeispiel zur Abtastung der Inkrementalspur und zur Erzeugung der Inkrementalsignale INC1, INC2 mit den Signalperioden SP₁, SP₂ dienen. Die in Figur 1e links angeordnete Inkrementalsignal-Detektoranordnung 24.1 dient zur Erzeugung des größeren Inkrementalsignales INC1 während die rechts angeordnete Inkrementalsignal-Detektoranordnung 24.2 zur Erzeugung des feineren Inkrementalsignales INC2 herangezogen wird.

[0038] Prinzipiell weisen beide Inkrementalsignal-

Detektoranordnungen 24.1, 24.2 einen vergleichbaren Aufbau auf und sind jeweils als sog. strukturierte Detektoranordnungen bzw. Detektorelement-Arrays ausgebildet. Diese bestehen in bekannter Art und Weise aus einer Vielzahl einzelner optoelektronischer Detektorelemente 24.1A, 24.1B, ..., 24.2A, 24.2B, ..., die innerhalb einer Inkrementalsignal-Detektoranordnung 24.1, 24.2 allesamt identisch ausgebildet und in Messrichtung x benachbart zueinander angeordnet sind. Diejenigen Detektorelemente 24.1A, 24.1B, ..., 24.2A, 24.2B, ... einer Detektoranordnung 24.1, 24.2 sind jeweils ausgangsseitig miteinander verschaltet, die phasengleiche Abtastsignale liefern. In der gezeigten Ausführungsform wird in den beiden Detektoranordnungen 24.1, 24.2 jedes fünfte Detektorelement miteinander verschaltet, so dass pro Detektoranordnung 24.1, 24.2 ausgangsseitig insgesamt vier um jeweils 90° phasenversetzte Teil-Inkrementalsignale INC1_A, INC1_B, INC1_C, INC1_D, INC2_A, INC2_B, INC2_C, INC2_D vorliegen; diese werden zur Erzeugung der beiden um 90° phasenversetzten Inkrementalsignale INC1₀, INC1₉₀ bzw. INC2₀, INC2₉₀ noch in bekannter Art und Weise miteinander in Differenz verschaltet, was in Figur 1e nicht dargestellt ist, so dass pro Detektoranordnung 24.1, 24.2 je ein Paar von um 90° phasenversetzten Inkrementalsignalen resultiert; der Einfachheit halber wurde oben jeweils nur von einem Inkrementalsignal INC1, INC2 gesprochen, ebenso erfolgt dies im weiteren Verlauf der Beschreibung. [0039] In der Detektionsebene liegen im Bereich der beiden Inkrementalsignal-Detektoranordnungen 24.1, 24.2 jeweils periodische Streifenmuster vor, die aus der Wechselwirkung der von der Lichtquelle 21 emittierten Strahlenbündel mit der Inkrementalspur 12 sowie mit den jeweiligen Abtasteilungen 23.1, 23.2 in der Abtastplatte 23 resultieren. Aufgrund der geringfügig unterschiedlichen Teilungsperioden TP₁ und ATP₁ bzw. TP₂ und ATP₂ sind die Perioden der jeweils zugehörigen Streifenmuster deutlich größer als TP₁ und TP₂. [0040] Nachfolgend seien diese Streifenmuster als Vernier-Streifenmuster bezeichnet. Die resultierenden Vernier-Streifenmuster sind wie die Teilungsstrukturen in der Inkrementalspur 12 bzw. in den Abtasteilungen 23.1, 23.2 orientiert. Im Fall der Relativbewegung von Maßstab 10 und Abtasteinheit 20 wandern die erzeugten Vernier-Streifenmuster in Messrichtung x über die jeweiligen Inkrementalsignal-Detektoranordnungen 24.1, 24.2, welche dann die verschiebungsbabhängig modulierten Inkrementalsignale INC1, INC2 liefern. Aufgrund der Dimensionierung der Abtasteilungen 23.1, 23.2 laufen die Vernier-Streifenmuster im Fall der Relativbewegung von Maßstab 10 und Abtasteinheit 20 unterschiedlich schnell über die jeweiligen Inkrementalsignal-Detektoranordnungen 24.1, 24.2. Es liegen an den verschiedenen Detektoranordnungen 24.1, 24.2 demzufolge periodische Inkrementalsignale INC1, INC2 mit unterschiedlichen Signalperioden SP₁, SP₂ vor, die sich in diesem Beispiel etwa um den Faktor 10 unterscheiden.

[0041] Aufgrund der in dieser Ausführungsform gewählten Dimensionierung der Abtastteilungen 23.1, 23.2, die wie oben erläutert auf die beiden Inkrementalspur-Teilungsperioden TP₁, TP₂ abgestimmt sind, ergeben sich auf den beiden Inkrementalsignal-Detektoranordnungen 24.1, 24.2 Vernier-Streifenmuster mit gleicher Periodizität. Die Periode der auf beiden Inkrementalsignal-Detektoranordnungen 24.1, 24.2 identischen Vernier-Streifenmuster wird nachfolgend mit Δ bezeichnet; in Figur 1f ist das resultierende Vernier-Streifenmuster VS in Verbindung mit einem Ausschnitt der Inkrementalsignal-Detektoranordnung 24.1 gezeigt.

[0042] Grundsätzlich könnten durch eine geeignete Dimensionierung der Abtastteilungen 23.1, 23.2 in der Abtastplatte 23 auch Vernier-Streifenmuster auf den beiden Inkrementalsignal-Detektoranordnungen 24.1, 24.2 erzeugt werden, die unterschiedliche Vernier-Perioden Δ aufweisen. Die Erzeugung gleicher Vernier-Perioden Δ bietet jedoch bestimmte Vorteile. So können dann etwa Inkrementalsignal-Detektoranordnungen 24.1, 24.2 für die groben und feinen Inkrementalsignale verwendet werden, die identisch ausgebildet sind.

[0043] Das in Figur 1f dargestellte Vernier-Streifenmuster VS resultiert letztlich aus der gewählten Ausgestaltung der Inkrementalspur 12 auf dem Maßstab 10 und stellt die Überlagerung eines resultierenden reinen Vernier-Streifenmusters aus der Abtastung der feinen Teilungsperiode TP₂ und eines Schattenwurf-Musters aus der Abtastung der groben Teilungsperiode TP₁ dar.

[0044] Um aus den Vernier-Streifenmustern VS auf den beiden Inkrementalsignal-Detektoranordnungen 24.1, 24.2 erfahrungsgemäß die gewünschten Inkrementalsignale INC1, INC2 mit unterschiedlichen Signalperioden SP₁, SP₂ zu gewinnen, sind eine Reihe weiterer Maßnahmen auf Seiten der erfahrungsgemäßen Vorrichtung vorgesehen. Diese - nachfolgend erläuterten - Maßnahmen dienen u.a. der Filterung von Signalanteilen mit der Periodizität SP₂ im Inkrementalsignal INC1 und von Signalanteilen mit der Periodizität SP₁ im Inkrementalsignal INC2. Das heißt, dass über diese Maßnahmen gewährleistet wird, dass die einzelnen Inkrementalsignale INC1, INC2 ohne Beeinflussung durch das jeweils andere Signal erzeugt werden; die entsprechend unerwünschten Signalanteile werden geeignet gefiltert.

[0045] So sind in diesem Ausführungsbeispiel Maßnahmen auf Seiten der Abtastteilung 23.1 vorgesehen, die eine Filterung unerwünschter Signalanteile am groben Inkrementalsignal INC1 bewirken. Derartige Signalanteile können etwa aus der gleichzeitigen Abtastung der feineren Teilungsperiode TP₂ resultieren und das Inkrementalsignal INC1 stören. Nachteilig ist eine derartige Störung insbesondere dann, wenn das grobe Inkrementalsignal INC1 nachfolgend noch weiter unterteilt bzw. interpoliert werden soll, wozu in der Regel eine möglichst optimale, d.h. sinus- oder cosinusförmige Form der Abtastsignale vorausgesetzt wird. Für eine derartige Filterung ist vorgesehen, dass die als Ampli-

tudengitter ausgebildete Abtastteilung 23.1 mit Filtereigenschaften versehen ist. Hierzu werden bekannte Filterungsmaßnahmen eingesetzt und beispielsweise die transparenten Teilbereiche der Abtastteilung 23.1 mit cosinusförmigen Öffnungen ausgestaltet, wie dies z.B. aus der GB 2 116 313 A bekannt ist. Alternativ hierzu ließe sich die Filterung des Oberwellenanteiles mit der Periodizität SP₂ auch in bekannter Art und Weise durch geeignete Stegverschiebungen auf Seiten der Abtastteilung 23.1 sicherstellen, d.h. für die Filterung dieses Signalanteiles stehen verschiedene bekannte Maßnahmen zur Verfügung.

[0046] Um eine möglichst störungsfreie Erzeugung der Inkrementalsignale INC2 mit der feineren Signalperiode SP₂ sicherzustellen sind vorteilhafterweise weitere Dimensionierungsregeln zu beachten.

[0047] So wird die Breite b_{DET} eines einzelnen Detektorelementes 24.2A, 24.2B,... in der Detektoranordnung 24.2, die zur Erzeugung des Inkrementalsignales INC2 mit der feineren Signalperiode SP₂ eingesetzt wird, gemäß der Beziehung

$$b_{DET} = n * TP_1 \quad (\text{Gl. 1})$$

25

gewählt, mit $n = 1, 2, 3, \dots$

[0048] Dies bedeutet, dass die Breite b_{DET} eines einzelnen Detektorelementes 24.2A, 24.2B,... dieser Detektoranordnung letztlich als ganzzahliges Vielfaches der groben Teilungsperiode TP₁ in der Inkrementalspur gewählt wird, im vorliegenden Beispiel gilt $n = 1$. Durch diese Dimensionierungsregel ist sichergestellt, dass bei der Erzeugung des feinen Inkrementalsignales INC2 mit Hilfe der Inkrementalsignal-Detektoranordnung 24.2 eventuelle Offset-Schwankungen mit der Periodizität SP₁ verhindert werden.

[0049] Im vorliegenden Ausführungsbeispiel sind im übrigen die Detektorelemente 24.1A, 24.1B,... der Detektoranordnung 24.1 zur Erzeugung des Inkrementalsignales INC1 mit der groben Signalperiode SP₁ ebenfalls derart breit ausgebildet; dies ist jedoch nicht grundsätzlich erforderlich.

[0050] Ferner liefert im Fall der Relativbewegung von Maßstab und Abtasteinheit ohne weitere Maßnahmen die Inkrementalsignal-Detektoranordnung 24.2 Inkrementalsignale INC2 mit der feinen Signalperiode SP₂, welche jedoch in ihrer Amplitude mit der groben Signalperiode SP₁ moduliert sind.

[0051] Eine Darstellung eines derartigen Inkrementalsignales ist in Figur 1g gezeigt. Für eine zuverlässige Weiterverarbeitung der feinen Inkrementalsignale INC2 ist jedoch eine möglichst gleichbleibende Amplitude dieser Signale vorteilhaft. Um dies sicherzustellen wird deshalb deshalb vorzugsweise die Vernier-Periode Δ des Vernier-Streifenmusters VS nach der Beziehung

55

$$\Lambda = (2 * m + 1) * TP_1$$

Gl. (2)

gewählt, mit $m = 1, 2, 3, \dots$

[0052] Zudem wäre in diesem Fall auch die Breite der Blöcke B1 und B2 in der Inkrementalspur entgegen dem Beispiel in Figur 1b in der Messrichtung x identisch zu wählen.

Im vorliegenden Beispiel wurde $m = 2$ gewählt, woraus mit $TP_1 = 200\mu\text{m}$ eine erforderliche Vernier-Periode $\Lambda = 1\text{mm}$ in der Detektionsebene resultiert. Grundsätzlich lässt sich die erforderliche Vernier-Periode Λ durch die Wahl der verschiedenen Teilungsperioden auf Seiten des Maßstabes und der Abtastteilungen definiert einstellen.

[0053] Durch diese Wahl der Vernier-Periode Λ und die Gegentaktverschaltung bzw. Differenzverschaltung derjenigen Detektorelemente, die Ausgangssignale einen relativen Phasenversatz von 180° aufweisen, lässt sich die oben erwähnte, unerwünschte Amplitudenmodulation des feinen Inkrementalsignales INC2 eliminieren. Über die Gegentaktverschaltung erfolgt hierbei letztlich die Bildung der Differenz aus den jeweiligen Teil-Inkrementalsignalen, die aus invers ausgestalteten Bereichen der groben Teilungsperiode TP_1 der Inkrementalspur 12 stammen. Die unerwünschten Amplitudenmodulationen der Teil-Inkrementalsignale heben sich dann gegenseitig auf. Ausgangsseitig liegen dann Inkrementalsignale mit gleichbleibender Amplitude vor.

[0054] Des Weiteren können auch unerwünschte Oberwellenanteile am feiner auflösenden Inkrementalsignal INC2 durch bekannte Filterungsmaßnahmen eliminiert oder zumindest minimiert werden; derartige Filterungsmaßnahmen sind hierbei entweder auf Seiten der Abtastteilung 23.2 oder aber auf Seiten der Detektoranordnung 24.2 vorzusehen.

[0055] Die diskutierten Maßnahmen stellen nunmehr sicher, dass aus der Abtastung der Inkrementalspur 12 zuverlässig die Inkrementalsignale INC1, INC2 mit verschiedenen Signalperioden SP_1, SP_2 gewonnen werden können. Durch die Kombination mit dem groben Absolutpositionssignal ABS aus der Absolutspur 13 lässt sich in dieser Ausführungsform der erfindungsgemäßen Positionsmesseinrichtung in bekannter Art und Weise die hochauflösende absolute Positionsbestimmung sicherstellen.

[0056] Wie bereits oben angedeutet können die verschiedenen Abtastsignale bereits auf Seiten der erfindungsgemäßen Vorrichtung geeignet miteinander verrechnet bzw. kombiniert werden, um die jeweils aktuelle Absolutposition präzise zu bestimmen; ebenso ist es aber auch möglich, die verschiedenen Abtastsignale an eine nachgeordnete Auswerteeinheit zu übertragen, wo die Bestimmung der Absolutposition aus diesen Signalen erfolgt usw..

[0057] Eine zweite Ausführungsform der erfindungsgemäßen Vorrichtung sei nachfolgend anhand der Fi-

guren 2a - 2e erläutert. Hierbei wird in der Beschreibung dieses Beispiels lediglich auf die wesentlichen Unterschiede zur ersten Ausführungsform eingegangen, d.h. identische Komponenten der Vorrichtung haben i.w. die identischen Funktionen, sofern nachfolgend nicht eventuelle Unterschiede erläutert werden. Auch bei dieser Ausführungsform der erfindungsgemäßen Positionsmesseinrichtung handelt es sich wieder um eine Vorrichtung zur absoluten Positionsbestimmung, die neben einer erfindungsgemäß abgetasteten Inkrementalspur ferner eine seriell codierte Absolutspur aufweist.

[0058] Figur 2a zeigt wiederum den prinzipiellen Abtaststrahlengang des zweiten Ausführungsbeispiels der erfindungsgemäßen Positionsmesseinrichtung; die nachfolgend erläuterten Unterschiede zur ersten Variante in der Art und Weise der Inkrementalsignal-Erzeugung sind in dieser Darstellung jedoch nicht erkennbar. Im Gegensatz zum ersten Ausführungsbeispiel aus den Figuren 1a — 1f ist nunmehr nicht mehr vorgesehen, die beiden Inkrementalsignale INC1, INC mit den unterschiedlichen Signalperioden SP_1, SP_2 über zwei räumlich getrennte Inkrementalsignal-Detektoranordnungen zu erfassen, sondern hierzu eine modifizierte, gemeinsame Inkrementalsignal-Detektoranordnung 24.1 auf Seiten der Detektocheinheit 240 zu verwenden.

[0059] In Bezug auf den Abtaststrahlengang zur Erzeugung der Absolutpositionssignale ABS und die Ausbildung der Absolutpositionssignal-Detektoranordnung 240.3 liegen keine Unterschiede zur ersten Variante vor; es sei diesbezüglich deshalb lediglich auf die obigen Erläuterungen verwiesen.

[0060] Unterschiede zur oben erläuterten Variante existieren hingegen im Zusammenhang mit verschiedenen Maßnahmen, die in Bezug auf die Erzeugung der verschiedenen Inkrementalsignale INC1, INC2 von Bedeutung sind.

[0061] So ist in Figur 2b erkennbar, dass eine etwas modifizierte Ausgestaltung der Inkrementalspur 120 auf dem Maßstab 100 vorliegt, da die Blöcke B1', B2' in dieser Spur in Messrichtung x nunmehr die gleiche Breite aufweisen. Aus der Summe dieser Breiten ergibt sich die grobe Teilungsperiode TP_1 , die insgesamt jedoch wiederum identisch zur Teilungsperiode TP_1 im obigen Beispiel gewählt ist, d.h. $TP_1 = 200\mu\text{m}$. Ebenso wie im ersten Ausführungsbeispiel sind die Blöcke B2' strukturiert; hierbei wird innerhalb der Blöcke B2' wiederum die feinere Teilungsperiode gemäß $TP_1 = 20\mu\text{m}$ gewählt.

[0062] Wie aus Figur 2c ersichtlich, ist auf Seiten der Abtastplatte 230 im Gegensatz zum obigen Beispiel nunmehr nur noch eine einzige Abtastteilung 230.2 neben dem transparenten Fensterbereich 230.3 angeordnet, die in Messrichtung x eine ähnliche Länge aufweist wie der transparente Fensterbereich 230.3. Die Abtastteilung 230.2 ist identisch ausgebildet wie die Abtastteilung 23.2 im obigen Beispiel, die dort lediglich zur Erzeugung des hochauflösenderen Inkrementalsignales INC2 genutzt wurde. Die Abtastteilung 230.2 weist demnach in diesem Beispiel eine Abtastzeitperiode

ATP_2 auf, die sich geringfügig von der feineren Teilungsperiode $TP_2 = 20\mu m$ in der Inkrementalspur 120 unterscheidet. Wie die Abtastteilung 23.2 im ersten Ausführungsbeispiel ist die einzige Abtastteilung 230.2 dieser Variante ausgebildet, nämlich als kombinierte Phasen-/Amplitudenstruktur, wie sie der deutschen Patentanmeldung Nr. 199 41 318.5 der Anmelderin vorgeschlagen wurde.

[0063] In der Detektionsebene der Detektoreinheit 240 resultiert zur Erzeugung der beiden Inkrementalsignale INC1, INC2 mit den unterschiedlichen Signalperioden SP_1, SP_2 lediglich ein einziges Vernier-Streifen-System VS' am Ort der Inkrementalsignal-Detektoranordnung 240.1. Wie aus der schematischen Ansicht der Detektionsebene in Figur 2d ersichtlich ist, ist demzufolge lediglich nur noch eine einzige Inkrementalsignal-Detektoranordnung 240.1 vorgesehen, über die das Vernier-Streifenmuster in dieser Ebene zur Erzeugung der beiden Inkrementalsignale INC1, INC2 abgetastet wird.

[0064] Zur detaillierten Erläuterung der in diesem Beispiel vorgesehenen einzigen Inkrementalsignal-Detektoranordnung 240.1 und der Erzeugung der beiden Inkrementalsignale INC1, INC2 sei auf die Figur 2e verwiesen, die einen Ausschnitt der Inkrementalsignal-Detektoranordnung 240.1 sowie das damit abgetastete Vernier-Streifenmuster VS' zeigt, das die Vernierperiode Λ' aufweist. Wie im bereits oben erläuterten Beispiel weist das abgetastete Vernier-Streifenmuster VS' zum einen die Vernier-Periode Λ' auf, die letztlich aus der Abtastung der Teilungsperiode TP_2 resultiert. Darüberhinaus ist diesem Vernier-Streifenmuster VS' wiederum ein Muster mit einer Periodizität TP_1 überlagert, wobei die Periodizität TP_1 deutlich kleiner ist als die Vernier-Periode Λ' .

[0065] In Figur 2e ist lediglich ein kleiner Ausschnitt der Inkrementalsignal-Detektoranordnung 240.1 dargestellt, der sich über lediglich eine Vernierperiode Λ' erstreckt; in der Praxis ist eine in Messrichtung x sich vielfach wiederholende Abfolge des dargestellten Ausschnittes vorgesehen.

[0066] Die in der Inkrementalsignal-Detektoranordnung 240.1 vorgesehenen, periodisch angeordneten Detektorelemente 240.1A,...240.1D weisen in dieser Ausführungsform nunmehr eine innere Strukturierung dargestalt auf, das jedes Detektorelement 240.1A,...240.1D wiederum aus insgesamt drei einzelnen Teil-Detektorelementen 240.1A1, 240.1A2, 240.1A3 besteht, wie dies in Figur 2f für das Detektorelement 240.1A vergrößert dargestellt ist. Die geometrische Form der einzelnen Teil-Detektorelemente 240.1A1, 240.1A2, 240.1A3 ist hierbei dergestalt gewählt, dass darüber eine bestimmte Filterwirkung bei der Abtastung der groben Teilungsperiode TP_1 resultiert. Hierzu wird einerseits die Breite jedes Detektorelementes 240.1A,...240.1D gleich der groben Teilungsperiode TP_1 gewählt. Andererseits weisen das innere Teil-Detektorelement 240.1A2 und die Kombinationen der jeweils äußeren

Teil-Detektorelemente 240.1A1, 240.1A3 cosinusförmige Begrenzungslinien auf. Die Periode der entsprechenden Cosinusfunktion ist identisch zur groben Teilungsperiode TP_1 gewählt.

- 5 [0067] Das zum Detektorelement 240.1A benachbarte Detektorelement 240.1B besteht ebenfalls aus drei Teil-Detektorelementen, wobei die Anordnung der drei Teil-Detektorelemente in diesem Ausführungsbeispiel um 180° verdreht vorgesehen ist; das nächste Detektorelement 240.1C ist wiederum identisch wie das erste Detektorelement 240.1A ausgebildet, während das dargestellte vierte Detektorelement 240.1D wiederum wie das zweite Detektorelement 240.1 B ausgebildet ist.
- 10 [0068] Über die gewählte Formgebung der Teil-Detektorelemente 240.1A1, 240.1A2, 240.1A3 lässt sich in bekannter Art und Weise eine detektorseitige Filterung unerwünschter Signalanteile bei der Abtastung sicherstellen. Dies ist in diesem Ausführungsbeispiel erforderlich, da im Gegensatz zur vorhergenden Variante nur
- 15 eine einzige Abtastteilung vorgesehen ist, die keine implizite Filterwirkung aufweist. Wie oben erläutert wurde, ist jedoch zur Erzeugung des groben Inkrementalsignals INC1 eine Filterung des resultierenden Abtastsignals erforderlich, um u.a. Signalanteile zu eliminieren, die
- 20 auf die feinere Teilungsperiode TP_2 in der Inkrementalspur zurückgehen. Während dies im obigen Beispiel I durch entsprechende Filterungsmaßnahmen auf Seiten der Abtastteilung 23.1 erfolgte, wird der gleiche Filterungseffekt nunmehr in diesem Beispiel durch die geometrische Ausgestaltung der Teil-Detektorelemente 240.1A1, 240.1A2, 240.1A3 bewirkt.
- 25 [0069] Selbstverständlich kann dieser gewünschte, detektorseitige Filterungseffekt auch durch alternative Geometrien der Teil-Detektorelemente 240.1A1, 240.1A2, 240.1A3 bewirkt werden. Möglich ist hierbei etwa die mehrfach in y-Richtung aufeinanderfolgend Anordnung derartiger Teil-Detektorelemente etc..
- 30 [0070] Zur Erzeugung der feinen Teil-Inkrementalsignale INC2A, ..., INC2D werden die verschiedenen Teil-Detektorelemente 240.1A1, 240.1A2, 240.1A3 derart miteinander verschaltet wie dies im unteren Teil der Figur 2e dargestellt ist. Dies bedeutet, dass jeweils die Abtastsignale dreier Teil-Detektorelemente 240.1A1, 240.1A2, 240.1A3 eines Detektorelementes 240.1A
- 35 aufsummiert werden, was mit Hilfe geeigneter Summier-Elemente 240.S1A, ..240.S1D erfolgt. Die an den Ausgängen der Summier-Elemente 240.S1A, ..., 240.S1D anliegenden feinen Teil-Inkrementalsignale INC2A, ..., INC2D, die die identischen Phasenbezüglichungen aufweisen, werden ebenfalls zusammengeführt und derart aufsummiert, so dass ausgangsseitig letztlich die vier feinen Teil-Inkrementalsignale INC2A, ..., INC2D mit jeweils 90° Phasenversatz vorliegen, die in bekannter Art und Weise weiterverarbeitbar sind.
- 40 [0071] Zur Erzeugung der groben Teil-Inkrementalsignale INC1A, ..., INC1D erfolgt die Verschaltung der verschiedenen Teil-Detektorelemente 240.1A1, 240.1A2, 240.1A3 der einzelnen Detektorelemente 240.1A, ...

240.1 D derart, wie dies im oberen Teil der Figur 2 dargestellt ist. Insbesondere wird durch die gewählte Ver- schaltung hierbei wiederum eine gleichbleibende Am- plitud der resultierenden Inkrementalsignale INC1A,... INC1D sichergestellt. Zu diesem Zweck werden jeweils zur Erzeugung eines ausgangsseitigen Inkrementalsi- gnals INC1A,...INC1D drei gezielt ausgewählte Teil- Detektorelemente zusammengeschaltet bzw. über Summierungselemente 240.S2A,...240.S2D aufsummiert. So werden etwa zur Erzeugung des Inkrementalsigna- les INC1A das mittlere Teil-Detektorelement 240.1A2 des Detektorelementes 240.1A und die beiden äußereren Teil-Detektorelemente 240.1C1, 240.1C3 des Detekto- relementes 240.1C zusammen geschaltet usw.. Die Auswahl der zusammenzuschaltenden Teil-Detektor- elemente erfolgt hierbei unter dem Gesichtspunkt, dass das daraus resultierende Inkrementalsignal INC1 eine gleichbleibende Signalamplitude aufweisen soll. Zu die- sem Zweck werden deshalb jeweils drei Teil-Detektor- elemente miteinander verschaltet bzw. aufsummiert, die identische Bereiche des Schattenwurfmusters mit der Periode TP₁ im Vernier-Streifenmuster VS' erfassen, je- doch an örtlich unterschiedlichen Stellen des Vernier- Streifenmusters VS' auftreten, insbesondere an komple- mentären ersten und zweiten Stellen des Vernier-Strei- fenmusters. So erfasst etwa das Teil-Detektorelement 240.1A2 im wesentlichen einen dunklen Bereich des Schattenwurfmusters an einer ersten Stelle des Vernier- Streifenmusters VS'; die beiden Teil-Detektorelemente 240.1C1, 240.1C3 erfassen ebenfalls dunkle Bereiche des Schattenwurfmusters, jedoch an einer zweiten Stel- le des Vernier-Streifenmusters, die um eine halbe Ver- nierstreifenperiode versetzt ist und an der ein komple- mentäres Vernier-Streifenmuster zur ersten Stelle vor- liegt. Analog zu diesen Überlegungen erfolgt auch die Verschaltung der restlichen Teil-Detektorelemente. Durch die Aufsummation der verschiedenen Signale re- sultiert schließlich die gewünschte Amplitudenkonstanz des ausgangsseitigen groben Inkrementalsignale INC1A,...,INC1D.

[0072] Wie bereits mehrfach angedeutet ist die vorlie- gende Erfindung selbstverständlich nicht auf die beiden explizit erläuterten Ausführungsbeispiele beschränkt, d. h. es existieren im Rahmen der vorliegenden Erfindung auch noch alternative Ausführungsvarianten.

[0073] So kann etwa vorgesehen werden, andere ganzzahlige Verhältnisse zwischen den Teilungsperi- oden TP₁, TP₂ in der Inkrementalspur zu realisieren. Ebenso können selbstverständlich auch andere Ver- hältnisse zwischen den Teilungsperioden TP₁, TP₂ der Inkrementalspur und der jeweiligen Bitbreite in der Ab- solutspur vorzusehen usw..

[0074] Des Weiteren kann detektorseitig vorgesehen sein, verschiedene Bauelemente zur Signalverarbei- tung bzw. Signalaufbereitung unmittelbar auf dem ent- sprechenden Trägersubstrat der Detektoranordnung anzuordnen oder zu integrieren; hierbei kann es sich z. B. um Schalter, Triggerstufen, Strom/Spannungswand-

ler etc. handeln.

[0075] Ferner kann alternativ zum Vernier-Streifen- muster ebenso vorgesehen werden, in bekannter Art und Weise ein Moiré-Streifenmuster zu erzeugen und abzutasten.

[0076] Schließlich ist es auch möglich, im Rahmen der vorliegenden Erfindung nicht nur mit streng kolli- mierter Beleuchtung, sondern auch mit divergenter Be- leuchtung zu arbeiten. In diesem Fall sind bei der Di- mensionierung der jeweiligen Detektoranordnung dann zusätzlich zu den oben erläuterten Überlegungen ent- sprechende Vergrößerungsfaktoren zu beachten.

[0077] Des Weiteren lassen sich auch alternative Va- rianten realisieren, die auf der Maßstab-Seite z.B. ledig- lich eine einzige Inkrementalspur umfassen, die bei der Abtastung zwei Inkrementalsignale unterschiedli- cher Periodizität liefert usw..

20 Patentansprüche

1. Positionsmesseinrichtung, bestehend aus einem Maßstab (10; 100) und einer relativ zum Maßstab (10; 100) in Messrichtung (x) beweglichen Abta- steinheit (20; 200), wobei

- auf dem Maßstab (10; 100) eine sich in Mes- richtung (x) erstreckende Inkrementalspur (13; 130) angeordnet ist, die eine Inkrementalteilung mit zwei unterschiedlichen Teilungsperi- oden (TP₁, TP₂) umfasst und
- die Abtasteinheit (20; 200) eine Inkrementalsi- gnal-Detektoranordnung (24.1, 24.2; 240.1) umfasst, wobei die Inkrementalsignal-Deteko- ranordnung (24.1, 24.2; 240.1) zur Erzeugung von Inkrementalsignalen (NC1) mit einer er- sten, groben Signalperiode (SP1) sowie zur Er- zeugung von Inkrementalsignalen (INC2) mit einer zweiten, feinen Signalperiode (SP2) ge- eignet ist.

2. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 1, wobei

- auf dem Maßstab (10; 100) ferner eine Absolut- Spur (12; 120) parallel zur Inkrementalspur (13; 130) angeordnet ist und die Absolut-Spur (12; 120) eine Absolutcodierung umfasst und
- die Abtasteinheit (20; 200) ferner eine Absolut- positionssignal-Detektoranordnung (24.3; 240.3) zur Erzeugung eines Absolutposi- tions- signales (ABS) aufweist.

3. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 1, wobei die Inkremental-Spur (13; 130) auf dem Maßstab (10; 100) eine erste Inkrementalteilung mit einer groben Teilungsperiode (TP₁) und eine zweite In- krementalteilung mit einer feinen Teilungsperiode (TP₂) aufweist und die Teilungsperioden (TP₁, TP₂)

- in einem ganzzahligen Verhältnis zueinander stehen.
4. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 3, wobei die Inkremental-Spur (13; 130) auf dem Maßstab (10; 100) in Messrichtung (x) periodisch aufeinanderfolgende erste und zweite Blöcke (B1, B2) umfasst, die im Raster der groben Teilungsperiode (TP_1) angeordnet sind. 5
5. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 4, wobei die zweiten Blöcke (B2) jeweils in Messrichtung (x) periodisch aufeinanderfolgende Teilbereiche (12.1, 12.2) mit unterschiedlichen optischen Eigenschaften umfassen, die im Raster der feinen Teilungsperiode (TP_2) angeordnet sind. 10 15
6. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 5, wobei die ersten Blöcke (B1) optisch hochreflektierend oder geringreflektierend ausgebildet sind und die Teilbereiche (12.1, 12.2) in den zweiten Blöcken (B2) alternierend optisch hochreflektierend und geringreflektierend ausgebildet sind. 20 25
7. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 5, wobei die verschiedenen Teilbereiche (12.1, 12.2) in den zweiten Blöcken (B2) derart angeordnet sind, dass über alle Blöcke (B1, B2) entlang der Messrichtung (x) stets sichergestellt ist, dass Teilbereiche (12.1, 12.2) mit unterschiedlichen optischen Eigenschaften alternierend angeordnet sind. 30 35
8. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 3, wobei die Absolut-Spur (12; 120) auf dem Maßstab (10; 100) als serielle Code-Struktur ausgebildet ist, die eine Bitbreite aufweist, die der groben Teilungsperiode (TP_1) der ersten Inkrementalteilung entspricht. 40 45
9. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 2, wobei die Absolutpositionssignal-Detektoranordnung (24.3; 240.3) eine Vielzahl von in Messrichtung (x) benachbarten, jeweils gleich ausgebildeten Detektorelementen (24.3A, 24.3N) umfasst und je zwei oder mehreren, einer Bitbreite zugeordneten benachbarten Detektorelementen (24.3A, 24.3N) ein Schaltelement (SA, SN) zugeordnet ist, über das ein selektives Auslesen jeweils eines Detektorelementes (24.3A, 24.3N) möglich ist. 50 55
10. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 2, wobei die Abtasteinheit (20; 200) ferner eine Lichtquelle (21; 210) sowie eine Abtastplatte (23; 230) mit ein oder mehreren mehreren Abtastteilungen (23.1, 23.2; 230.2) und einem transparenten Fensterbereich (23.3; 230.3) umfasst. 55
11. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 3 und 10,
- wobei die Abtastplatte (20) eine erste und eine zweite Abtastteilung (23.1, 23.2) mit unterschiedlichen Abtastteilungsperioden (ATP_1 , ATP_2) aufweist, die auf die grobe und die feine Teilungsperiode (TP_1 , TP_2) der beiden Inkrementalteilungen abgestimmt sind, so dass in der Detektionsebene jeweils Vernier-Streifenmuster (VS) resultieren. 5
12. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 11, wobei die erste Abtastteilung (23.1) auf die grobe Inkrementalteilung abgestimmt ist und als reine Amplitudenstruktur ausgebildet ist und die zweite Abtastteilung (23.2) auf die feine Inkrementalteilung abgestimmt ist und als kombinierte Phasen-Amplitudenstruktur ausgebildet ist. 10 15
13. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 12, wobei die erste Abtastteilung (23.1) derart ausgebildet ist, dass darüber eine Filterung unerwünschter Signalanteile, insbesondere derjenigen Signalanteile mit der feinen Signalperiode (SP2) resultiert. 20 25
14. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 11, wobei die Inkrementalsignal-Detektoranordnung (24.1, 24.2) eine erste und eine zweite Inkrementalsignal-Detektoranordnung (24.1, 24.2) umfasst, die räumlich getrennt voneinander angeordnet sind und die beiden Inkrementalsignal-Detektoranordnungen (24.1, 24.2) jeweils als strukturierte Detektoranordnung ausgebildet sind, welche aus einer Vielzahl einzelner Detektorelemente (24.1A,..24.1D, 24.2A,..24.2D) bestehen, die in Messrichtung (x) benachbart zueinander angeordnet sind und in jeder Inkrementalsignal-Detektoranordnung (24.1, 24.2) diejenigen Detektorelemente (24.1A,..24.1D, 24.2A,..24.2D) miteinander verschaltet sind, die phasengleiche Ausgangssignale liefern. 30 35
15. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 14, wobei jedes fünfte Detektorelement (24.1A,..24.1D, 24.2A,..24.2D) miteinander verschaltet ist, so dass pro Inkrementalsignal-Detektoranordnung (24.1, 24.2) vier Teil-Inkrementalsignale (INC1A,..INC1D, INC2A,..INC2D) resultieren, die jeweils einen Phasenversatz von 90° zueinander aufweisen. 40 45
16. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 14, wobei die Breite b_{DET} eines Detektorelementes (24.2A,..24.2D) in Messrichtung (x) gemäß
- $$b_{DET} = n * TP_1$$
- gewählt ist, mit $n = 1, 2, 3, \dots$ und $TP_1 :=$ grobe Teilungsperiode der Inkrementalteilungsspur. 50 55
17. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 11, wobei das Vernier-Streifenmuster (VS) eine Vernier-

- Periode Λ aufweist, die gemäß
- $$\Lambda = (2 * m + 1) * TP_1$$
- gewählt ist mit $m = 1, 2, 3, \dots$ und $TP_1 :=$ grobe Teilungsperiode der Inkrementalteilungsspur.
18. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 3 und 10, wobei die Abtastplatte (230) eine einzige Abtastteilung (230.2) aufweist, die auf die feine Teilungsperiode (TP_2) der beiden Inkrementalteilungen abgestimmt ist, so dass in der Detektionsebene ein Vernier-Streifenmuster VS' mit der Vernier-Periode Λ' resultiert.
19. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 18, wobei die Abtastteilung (230.2) als kombinierte Phasen-Amplitudenstruktur ausgebildet ist.
20. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 18, wobei die Inkrementalsignal-Detektoranordnung (240.1) eine einzige Inkrementalsignal-Detektoranordnung (240.1) umfasst, die als strukturierte Detektoranordnung ausgebildet ist, welche aus einer Vielzahl einzelner Detektorelemente (240.1A, ..., 240.1D) besteht, die in Messrichtung (x) benachbart zueinander angeordnet sind.
21. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 20, wobei jedes Detektorelement (240.1A, ..., 240.1D) eine innere Strukturierung aufweist und aus mehreren Teil-Detektorelementen (240.1A1, 240.1A2, 240.1A3) besteht, deren geometrische Form derart gewählt ist, dass darüber eine definierte Filterwirkung resultiert.
22. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 18, wobei die Breite b_{DET} eines Detektorelementes (241.2A, ..., 241.2D) in Messrichtung (x) gemäß
- $$b_{DET} = n * TP_1$$
- gewählt ist, mit $n = 1, 2, 3, \dots$ und $TP_1 :=$ grobe Teilungsperiode der Inkrementalteilungsspur.
23. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 18, wobei eine Vernier-Periode Λ' gemäß
- $$\Lambda' = (2 * m + 1) * TP_1$$
- gewählt ist mit $m = 1, 2, 3, \dots$ und $TP_1 :=$ grobe Teilungsperiode der Inkrementalteilungsspur.
24. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 21, wobei zur Erzeugung der feinen Inkrementalsignale (INC2) die drei Teil-Detektorelemente (240.1A1, 240.1A2, 240.1A3) eines Detektorelementes (240.1A) über ein Summier-Element (240.S2A, 240.S2B, 240.S2C, 240.S2D) zusammengeschaltet sind.
25. Positionsmesseinrichtung nach Anspruch 21, wobei zur Erzeugung der groben Inkrementalsignale (INC1) je drei Teil-Detektorelemente verschiedener Detektorelemente (240.1A, 240.1B, 240.1C, 240.1D) über ein Summier-Element (240.S2A, 240.S2B, 240.S2C, 240.S2D) zusammengeschaltet sind und die Auswahl der jeweiligen Teil-Detektorelemente derart erfolgt, dass das resultierende grobe Inkrementalsignal eine gleichbleibende Signalamplitude aufweist.

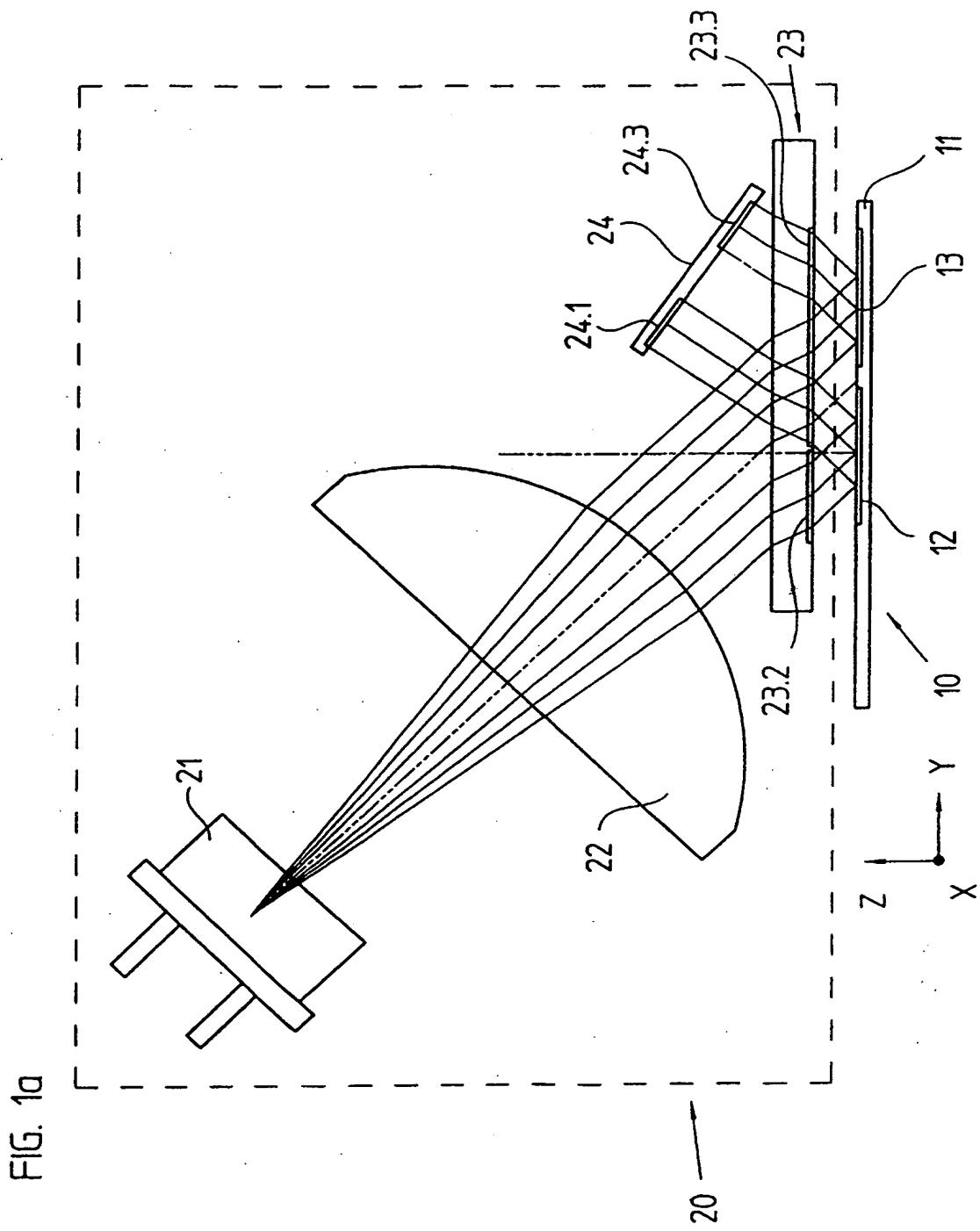


FIG. 1b

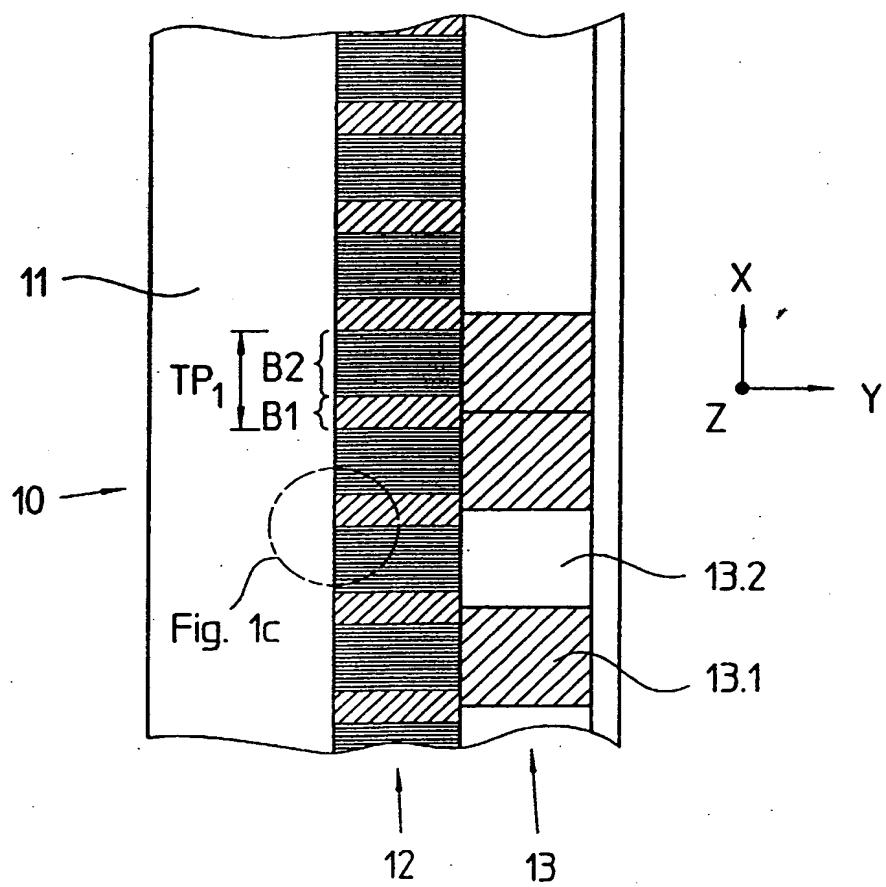


FIG. 1c

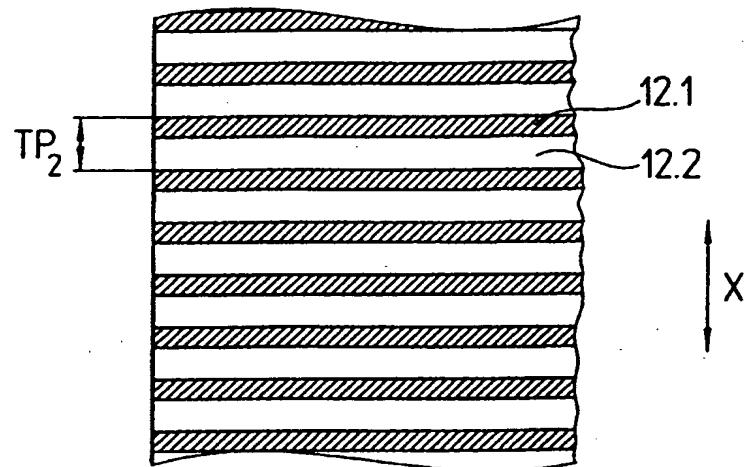


FIG. 1d

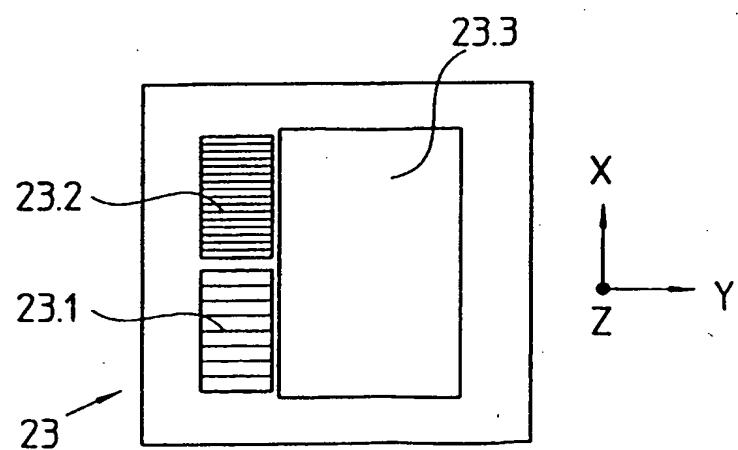


FIG. 1e

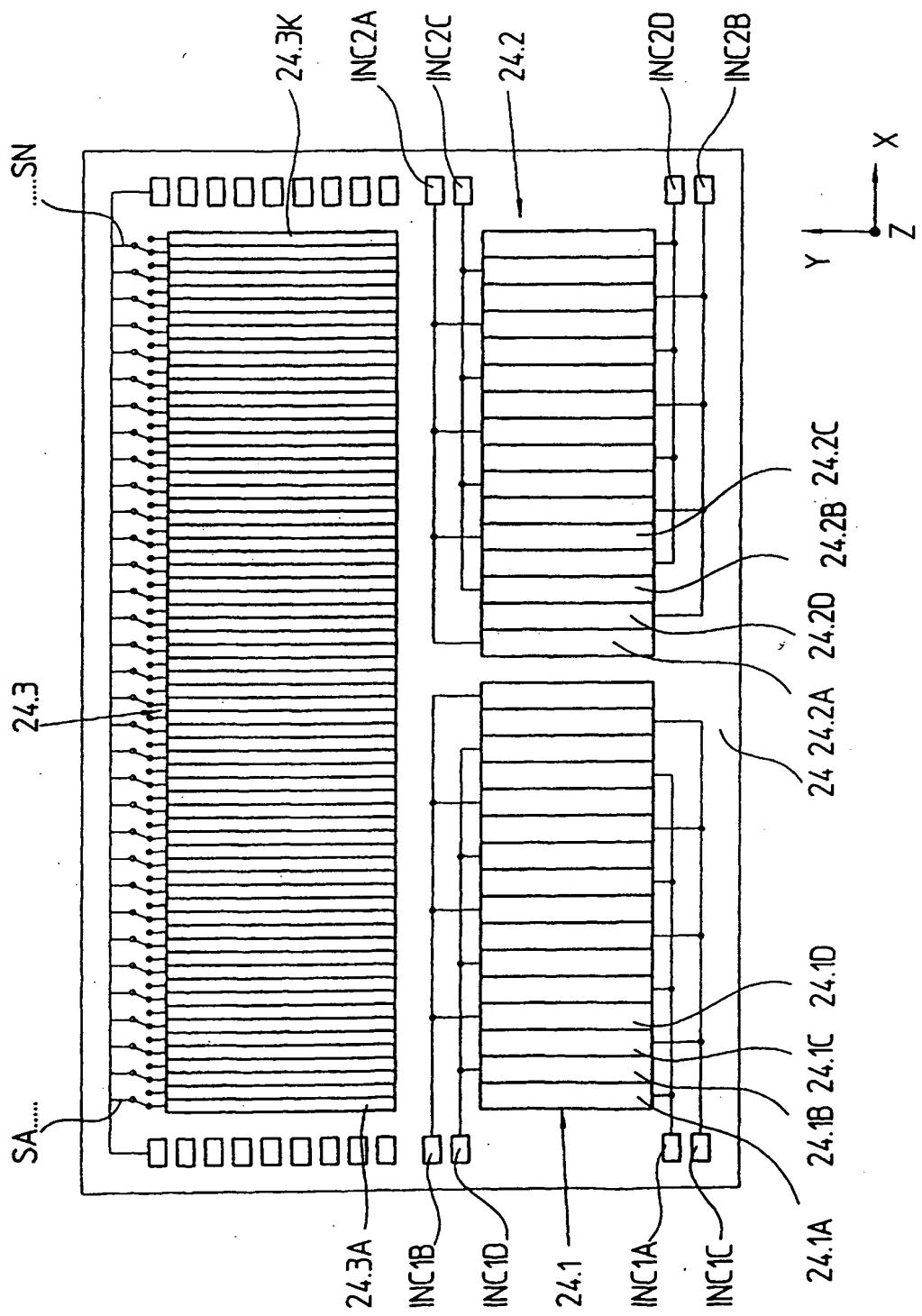


FIG. 1f

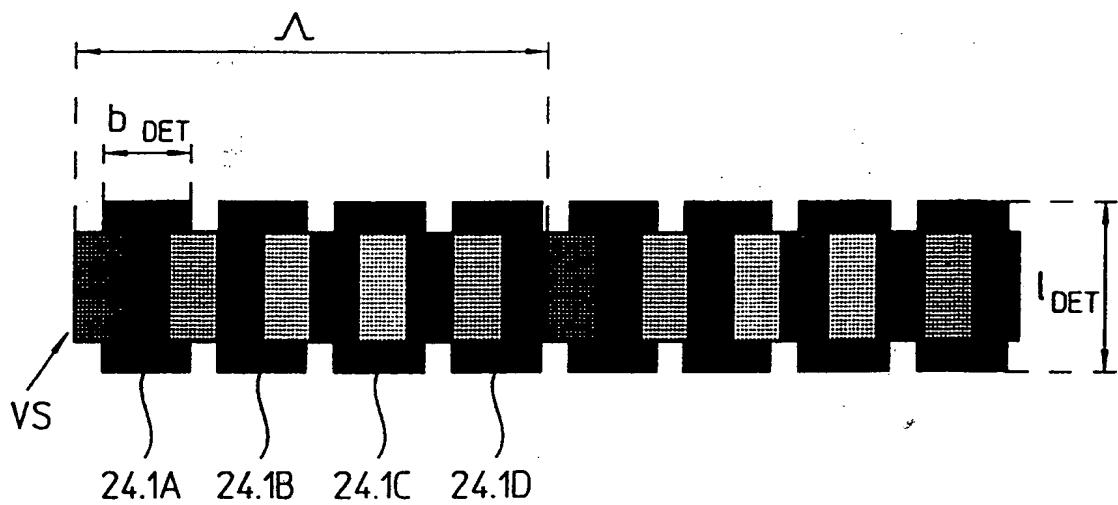


FIG. 1g

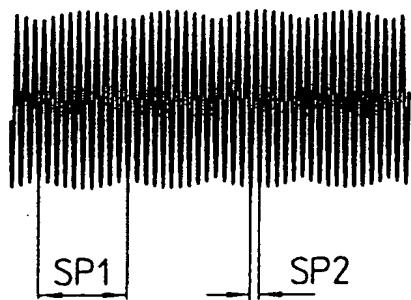


FIG. 2a

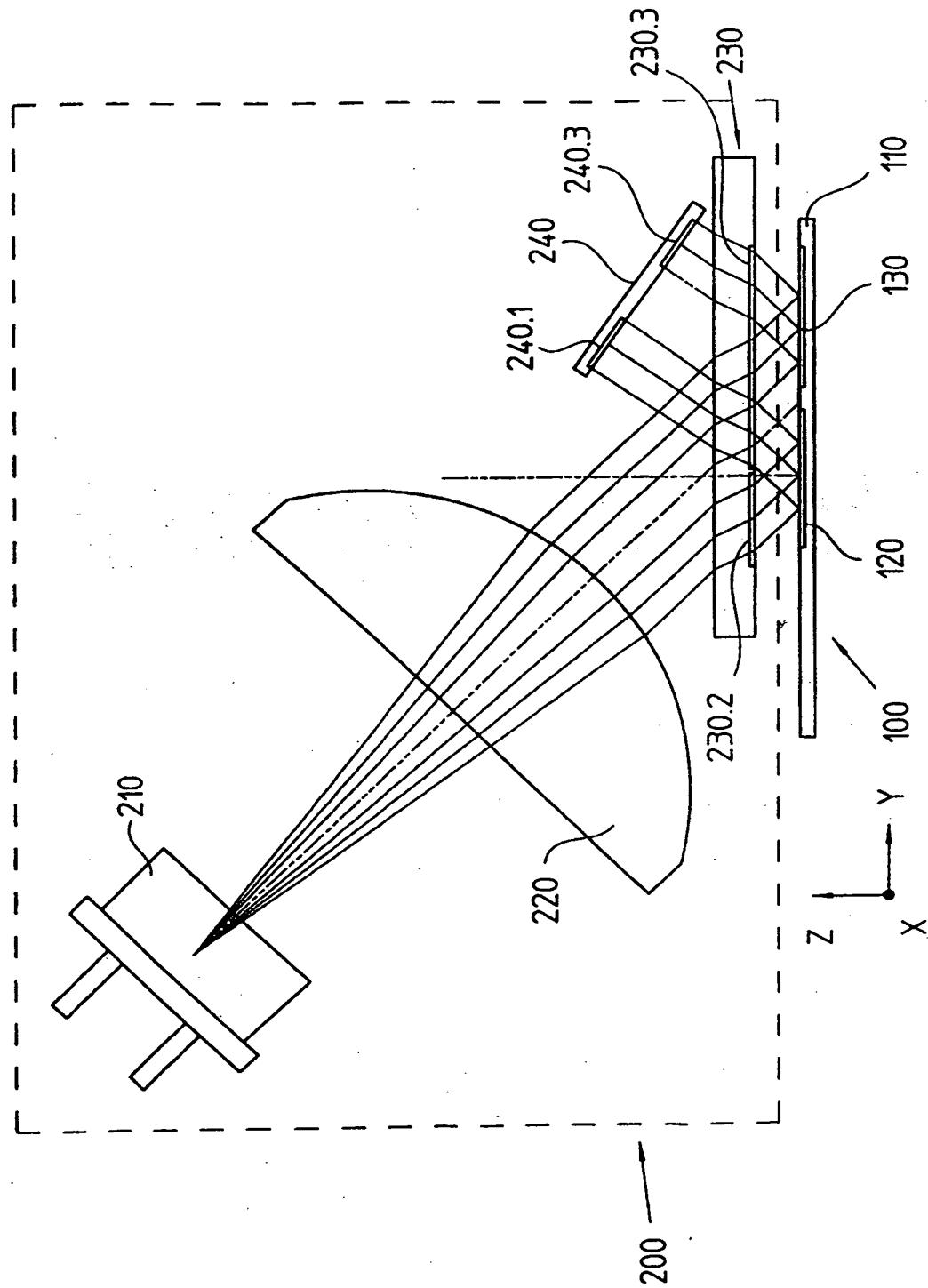


FIG. 2b

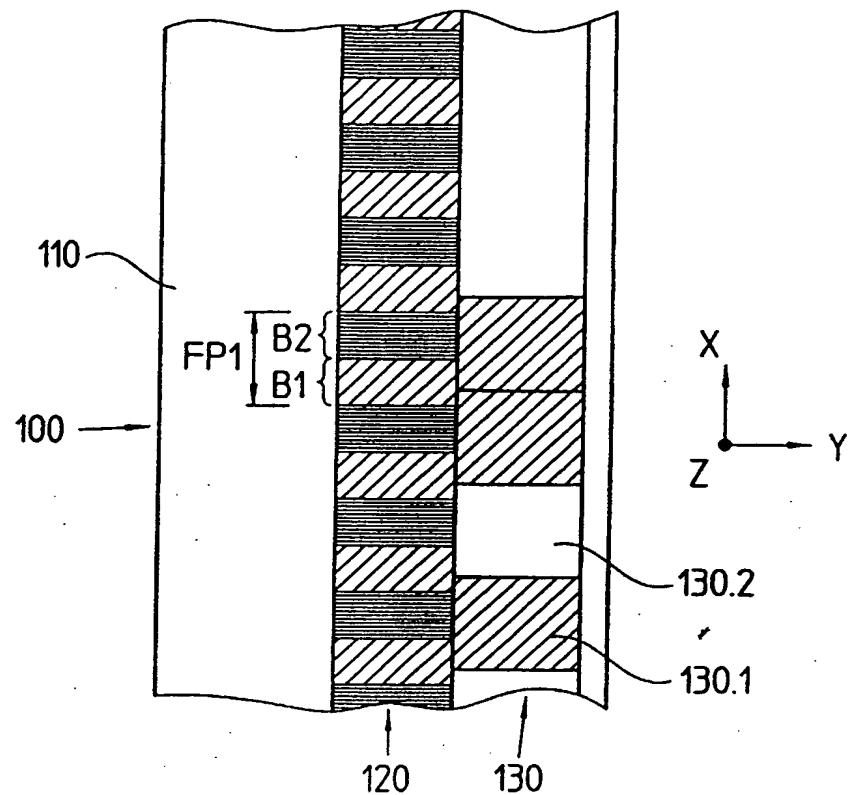


FIG. 2c

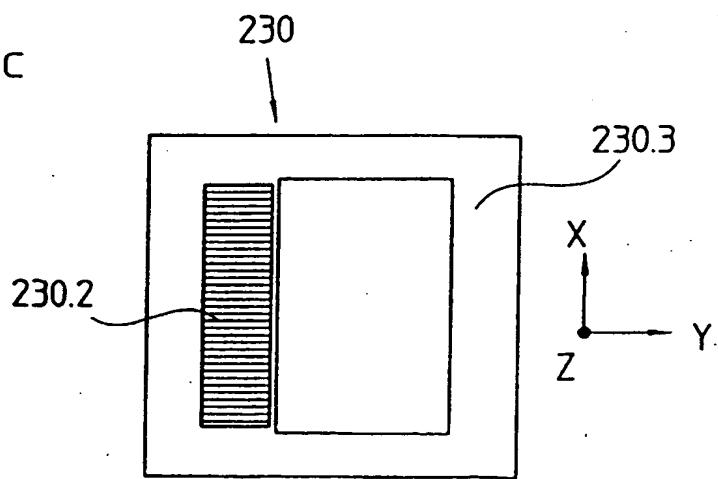


FIG. 2d

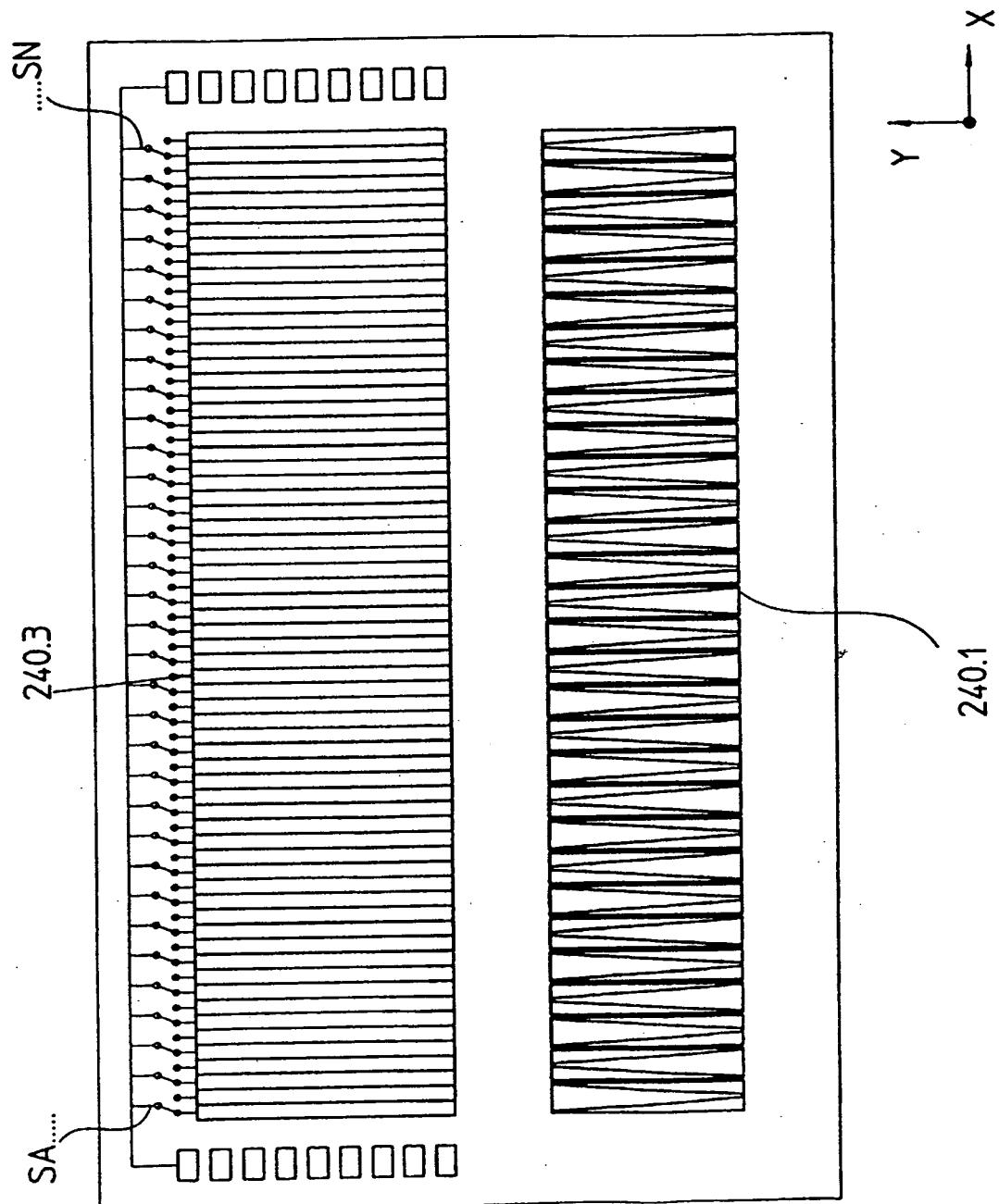


FIG. 2e

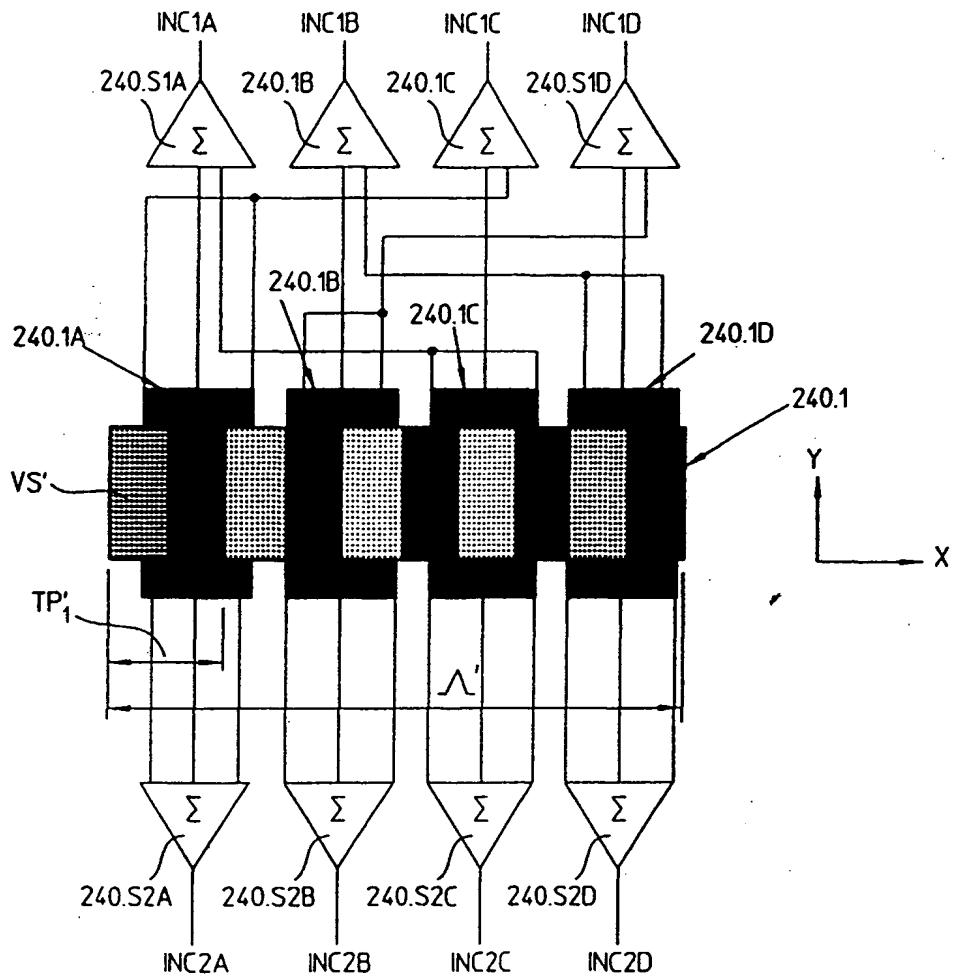
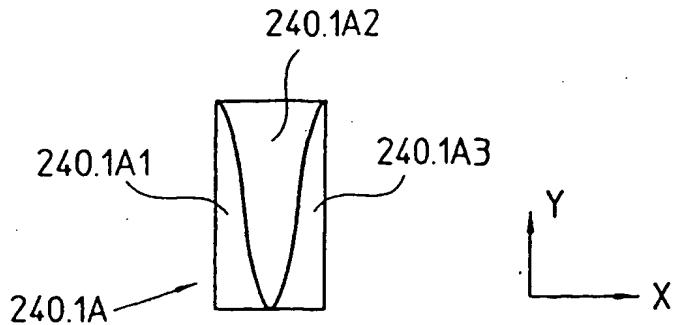
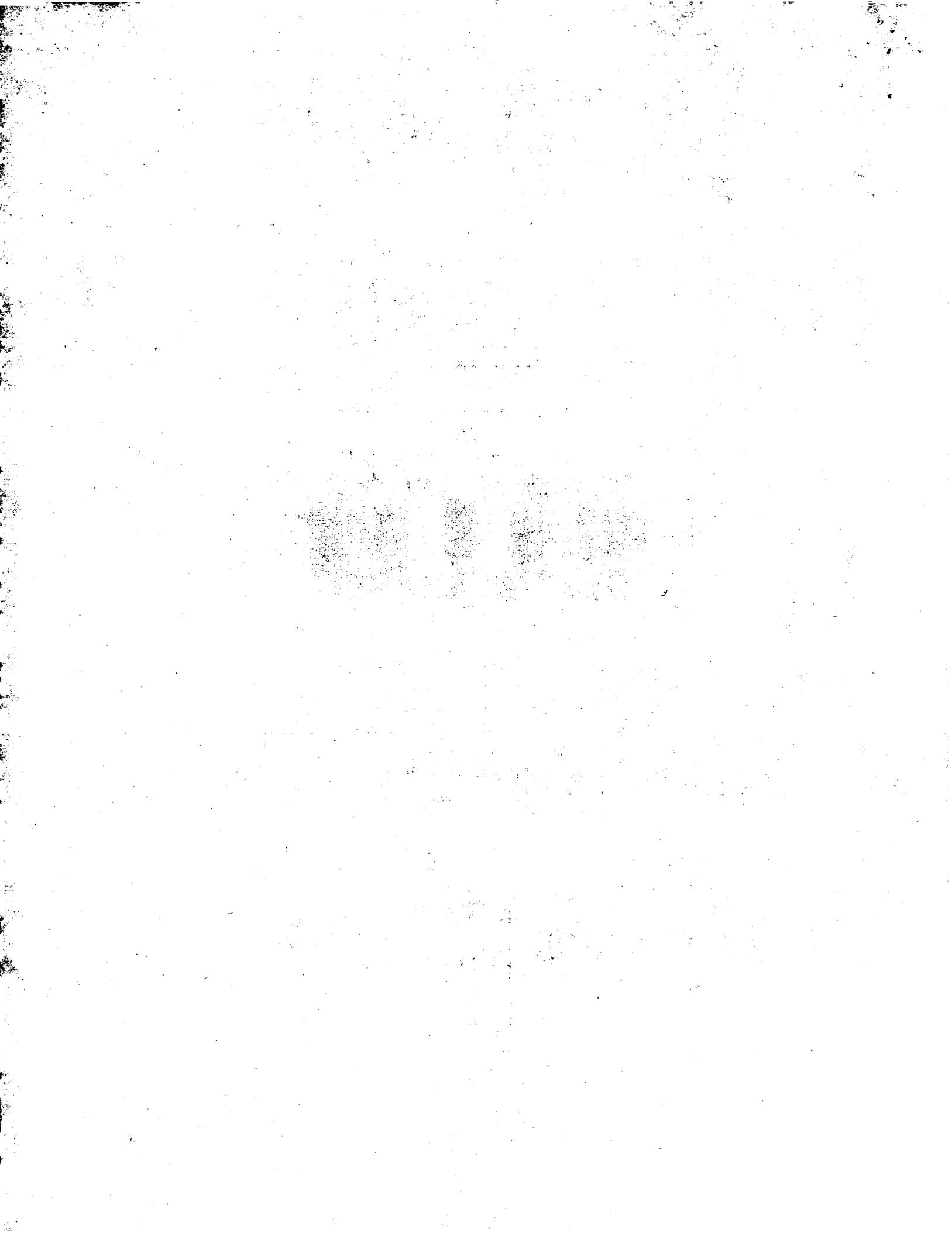


FIG. 2f





2/9/1

DIALOG(R) File 351:Derwent WPI
(c) 2003 Thomson Derwent. All rts. reserv.

013968809 **Image available**

WPI Acc No: 2001-453022/200149

XRPX Acc No: N01-335400

Position measurement device, has rule with absolute and incremental traces enabling different resolution measurements to be made by use of scanning device with coarse and fine signal periods

Patent Assignee: HEIDENHAIN GMBH JOHANNES (HEIJ); BENNER U (BENN-I); HOLZAPFEL W (HOLZ-I)

Inventor: BENNER U; HOLZAPFEL W

Number of Countries: 028 Number of Patents: 005

Patent Family:

Patent No	Kind	Date	Applicat No	Kind	Date	Week
EP 1111345	A2	20010627	EP 2000127426	A	20001214	200149 B
DE 19962278	A1	20010802	DE 1062278	A	19991223	200151
US 20010017349	A1	20010830	US 2000741765	A	20001219	200151
JP 20011194188	A	20010719	JP 2000382244	A	20001215	200156
US 6452159	B2	20020917	US 2000741765	A	20001219	200264

Priority Applications (No Type Date): DE 1062278 A 19991223

Patent Details:

Patent No Kind Lan Pg Main IPC Filing Notes

EP 1111345 A2 G 21 G01D-005/245

Designated States (Regional): AL AT BE CH CY DE DK ES FI FR GB GR IE IT

LI LT LU LV MC MK NL PT RO SE SI TR
DE 19962278 A1, G01B-021/02
US 20010017349 A1 G01D-005/347
JP 20011194188 A 14 G01D-005/34
US 6452159 B2 G01B-011/14

Abstract (Basic): EP 1111345 A2

NOVELTY - Device comprises a rule (10) and a scanning device for movement relative to the rule in direction (x). The rule comprises an incremental trace (13) in direction (x) with the trace having two different division periods. The scanner has an incremental detector for detection of first, coarse signal periods and second, fine signal periods. An absolute trace (12) is arranged next to the incremental trace.

USE - Position measurement device using optical scanning of a linear rule.

ADVANTAGE - Different resolution can be obtained by scanning an incremental trace with several incremental signals.

DESCRIPTION OF DRAWING(S) - Figure shows a plan view of a measurement rule according to the invention.

rule (10)
absolute trace (12)
incremental trace (13)
X-direction (x)
pp; 21 DwgNo 1b/2

Title Terms: POSITION; MEASURE; DEVICE; RULE; ABSOLUTE; INCREMENT;
TRACE;

ENABLE; RESOLUTION; MEASURE; MADE; SCAN; DEVICE; COARSE; FINE;
SIGNAL;
PERIOD

Derwent Class: S02

International Patent Class (Main): G01B-011/14; G01B-021/02; G01D-
005/245;
G01D-005/34; G01D-005/347

International Patent Class (Additional): G01B-011/00; G01D-005/249

File Segment: EPI

Manual Codes (EPI/S-X): S02-A01A; S02-A08B; S02-A08D; S02-K03B9
?

